

Linguagens Formais e Autômatos

# Propriedades de AFDs

Andrei Rimsa Álvares  
andrei@cefetmg.br



## Propriedades de AFDs

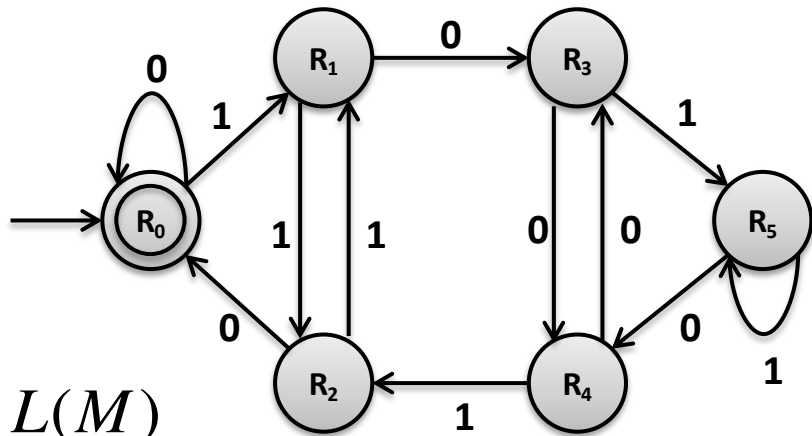
- Se existe um AFD  $M_1$  para uma linguagem e um AFD  $M_2$  para outra linguagem, então é possível criar AFDs para as seguintes linguagens
  - **Complemento:**  $\overline{L(M_1)}$
  - **União:**  $L(M_1) \cup L(M_2)$
  - **Interseção:**  $L(M_1) \cap L(M_2)$

# Complemento

- Seja o AFD  $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$  para linguagem  $L(M)$ , então o AFD para  $\overline{L(M)}$  é dado por  $(E, \Sigma, \delta, i, (E - F))$

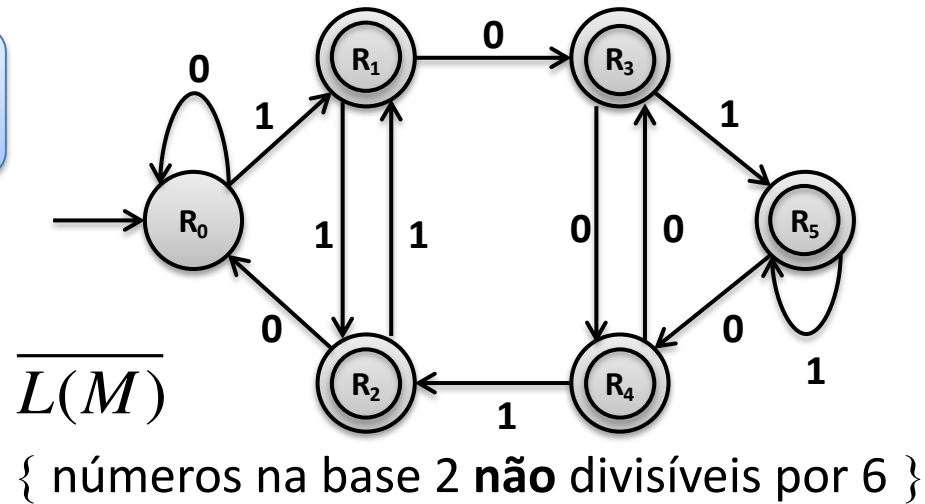
- Exemplo

Inverter os estados finais



$L(M)$

{ números na base 2 divisíveis por 6 }



$\overline{L(M)}$

{ números na base 2 **não** divisíveis por 6 }

**Cuidado:** o autômato deve estar completo

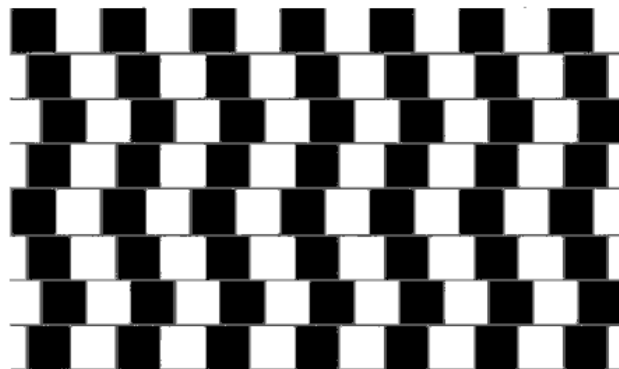


## União e Interseção

- A união ou a interseção de dois AFDs  $M_1 = (E_1, \Sigma, \delta_1, i_1, F_1)$  e  $M_2 = (E_2, \Sigma, \delta_2, i_2, F_2)$  é realizada através do **produto** de  $M_1$  por  $M_2$

$$M_1 \times M_2$$

- O produto é obtido simulando a execução em paralelo de dois AFDs





## Produto de AFDs

- Sejam os AFDs  $M_1 = (E_1, \Sigma, \delta_1, i_1, F_1)$  e  $M_2 = (E_2, \Sigma, \delta_2, i_2, F_2)$  o AFD  $M_3 = (E_3, \Sigma, \delta_3, i_3, F_3)$  pode ser construído simulando a execução dos AFDs  $M_1$  e  $M_2$  em paralelo, onde

- $E_3 = E_1 \times E_2$

- $\delta_3([e_1, e_2], a) = [\delta_1(e_1, a), \delta_2(e_2, a)]$

- $i_3 = [i_1, i_2]$

- $F_3 = \begin{cases} F_1 \times F_2 & \text{(Interseção)} \\ (F_1 \times E_2) \cup (E_1 \times F_2) & \text{(União)} \end{cases}$

- Sejam dois estados  $e_1 \in E_1$  e  $e_2 \in E_2$  do AFD  $M_3$ , então

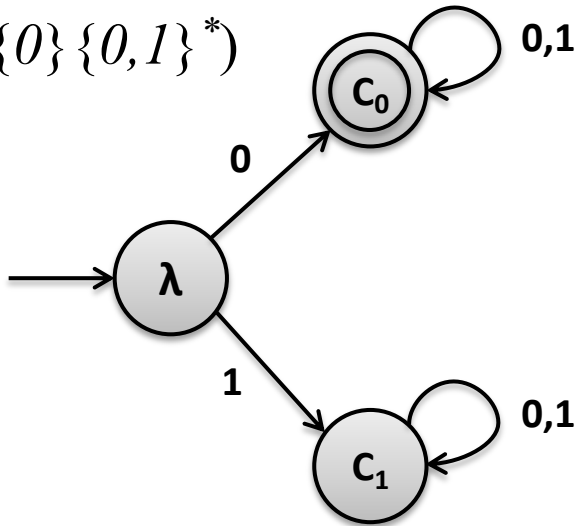
$$\hat{\delta}_3([e_1, e_2], w) = [\hat{\delta}_1(e_1, w), \hat{\delta}_2(e_2, w)], \forall w \in \Sigma^*$$



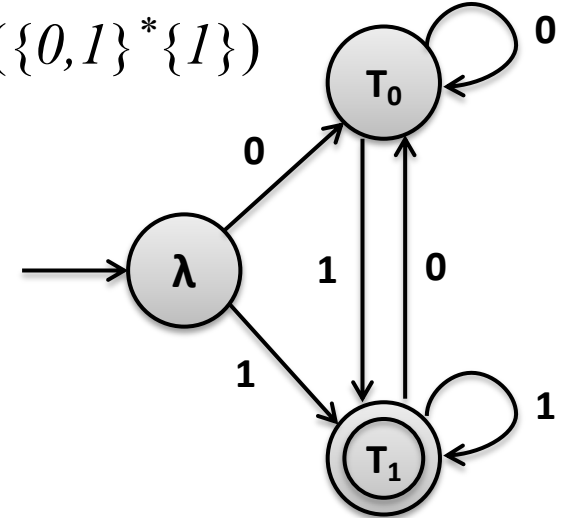
# Produto de AFDs

 $M_1(\{0\}^* \{0,1\}^*)$ 

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$

 $M_2(\{0,1\}^* \{1\})$ 

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$

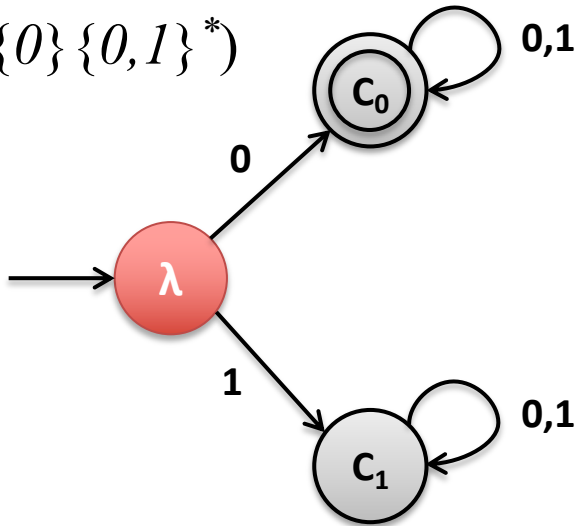


Como simular os dois em paralelo?

# Produto de AFDs

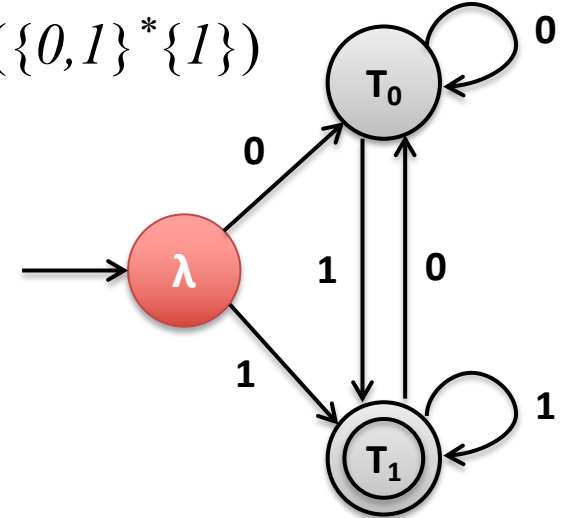
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$		

$M_3$



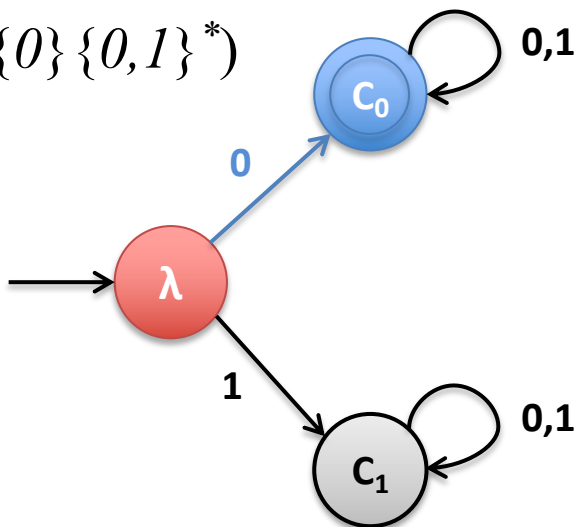
Criar um estado inicial no AFD  $M_3$  com a junção dos estados iniciais dos AFDs  $M_1$  e  $M_2$



# Produto de AFDs

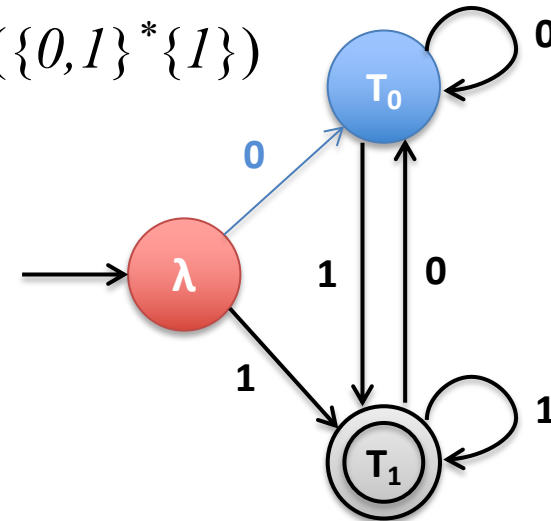
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



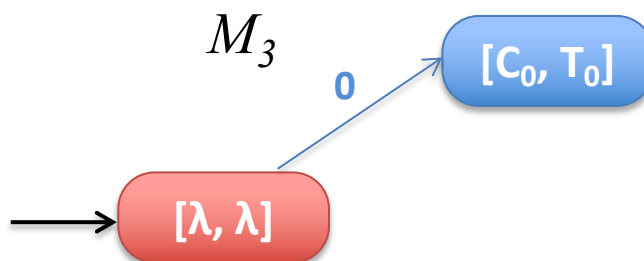
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	
$[C_0, T_0]$		

$M_3$



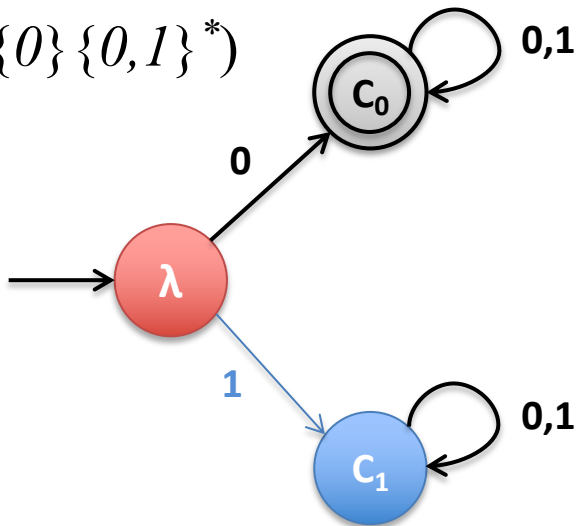




# Produto de AFDs

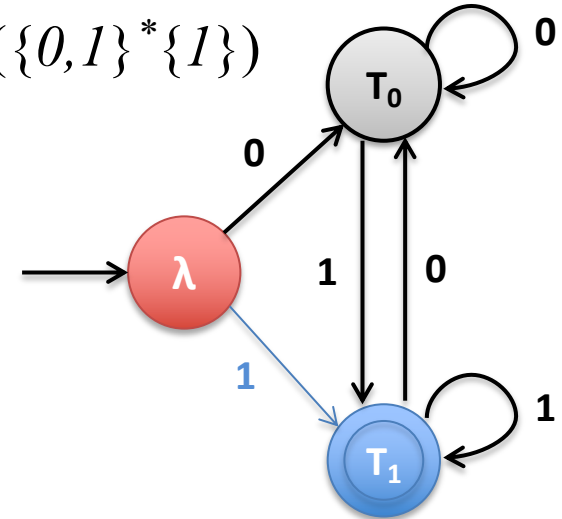
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



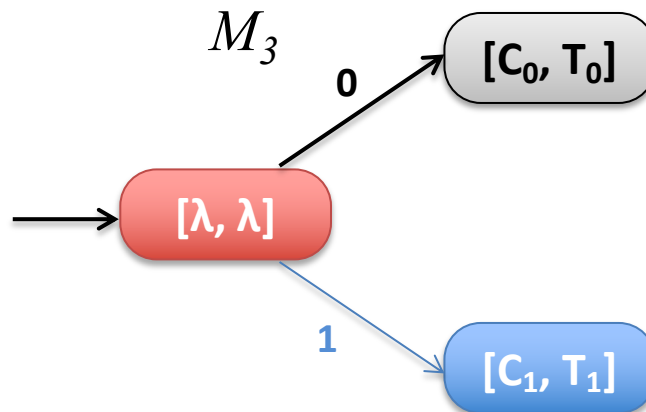
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$		
$[C_1, T_1]$		

$M_3$

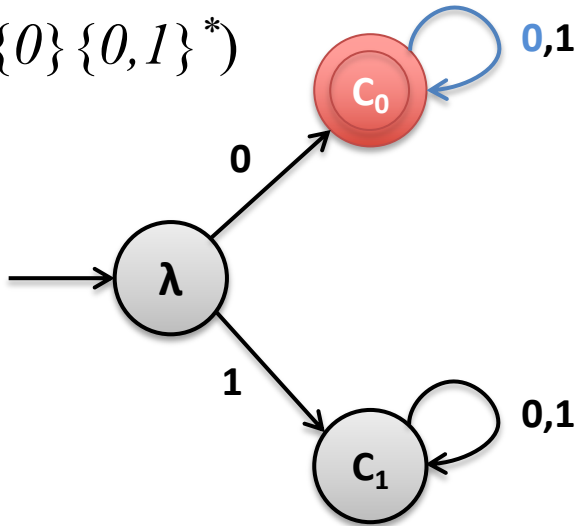




# Produto de AFDs

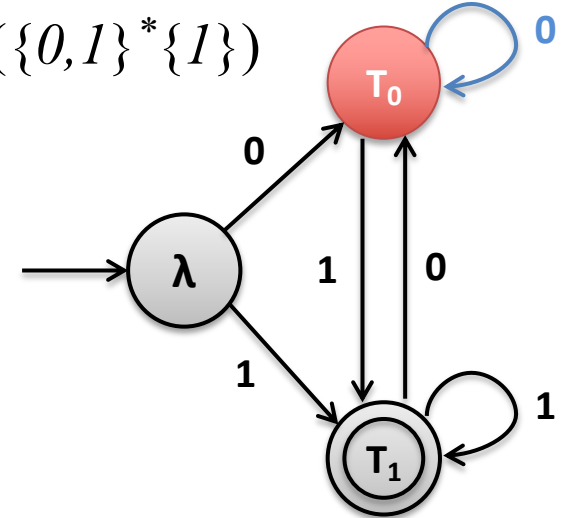
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



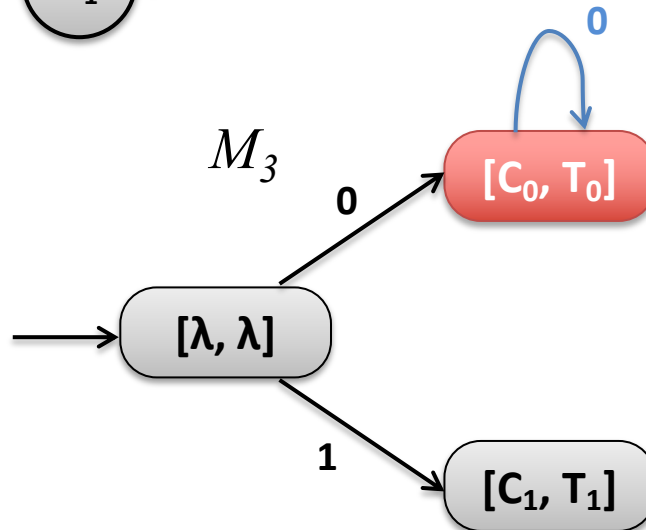
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	<b><math>[C_0, T_0]</math></b>	
$[C_1, T_1]$		

$M_3$

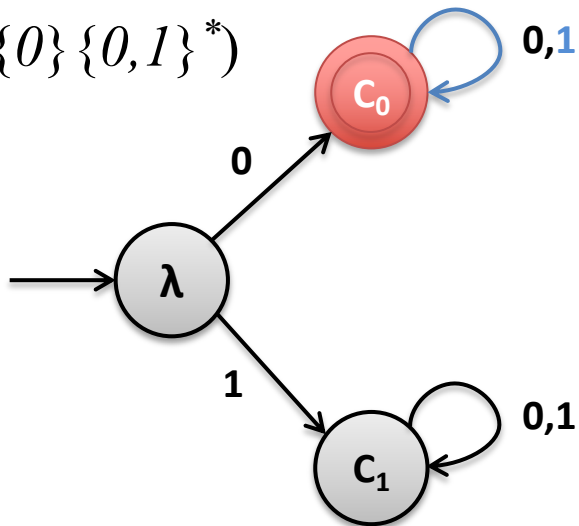




# Produto de AFDs

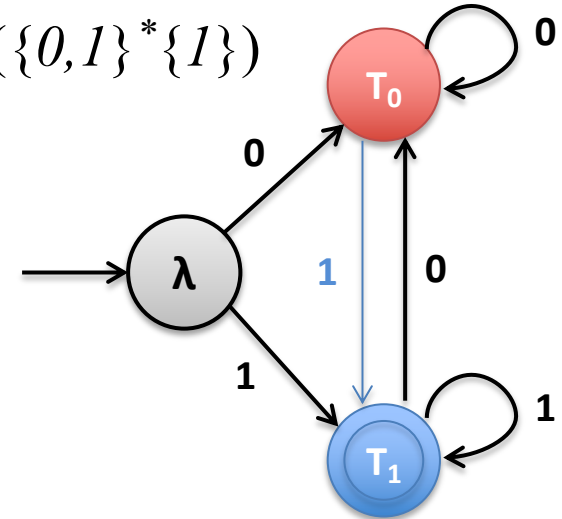
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



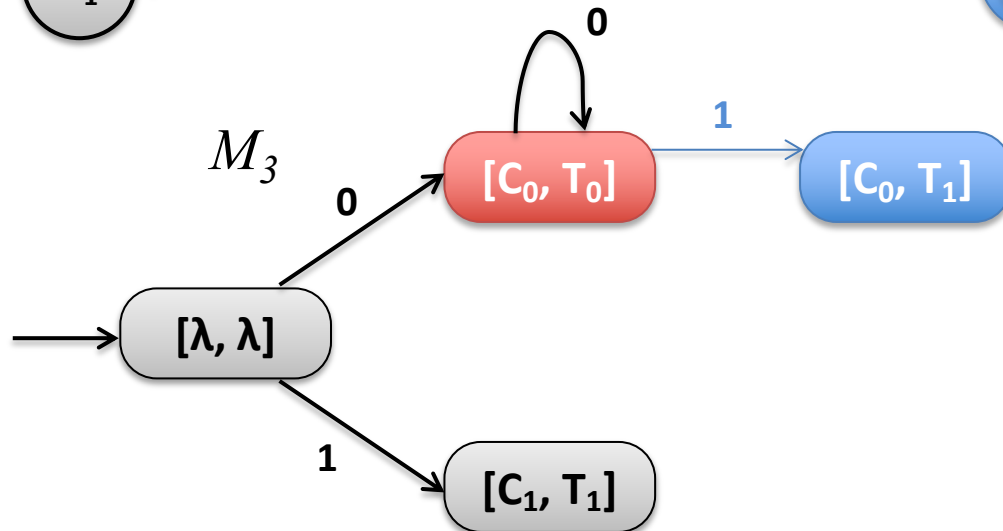
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$		
$[C_0, T_1]$		

$M_3$

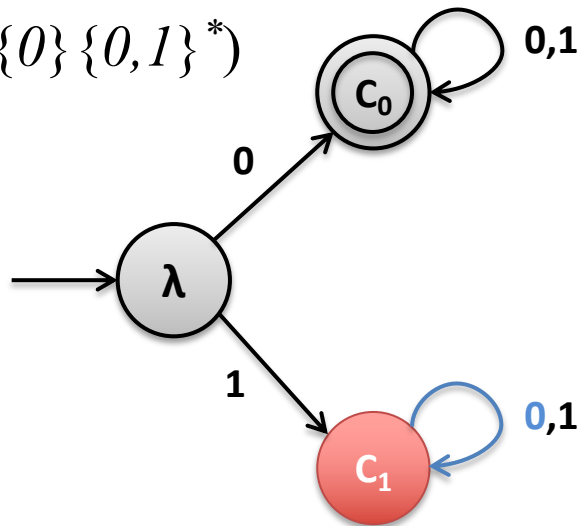




# Produto de AFDs

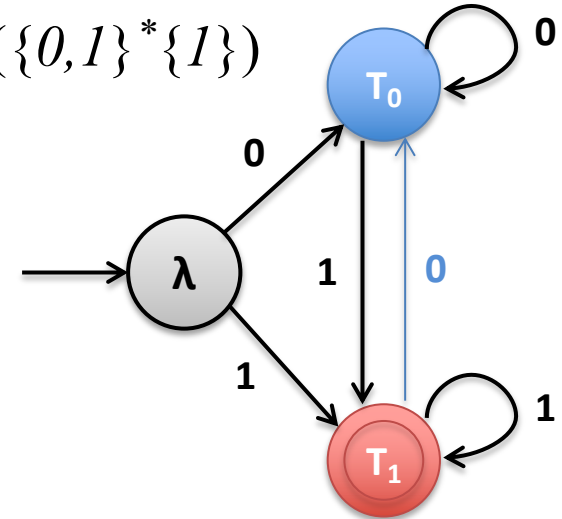
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



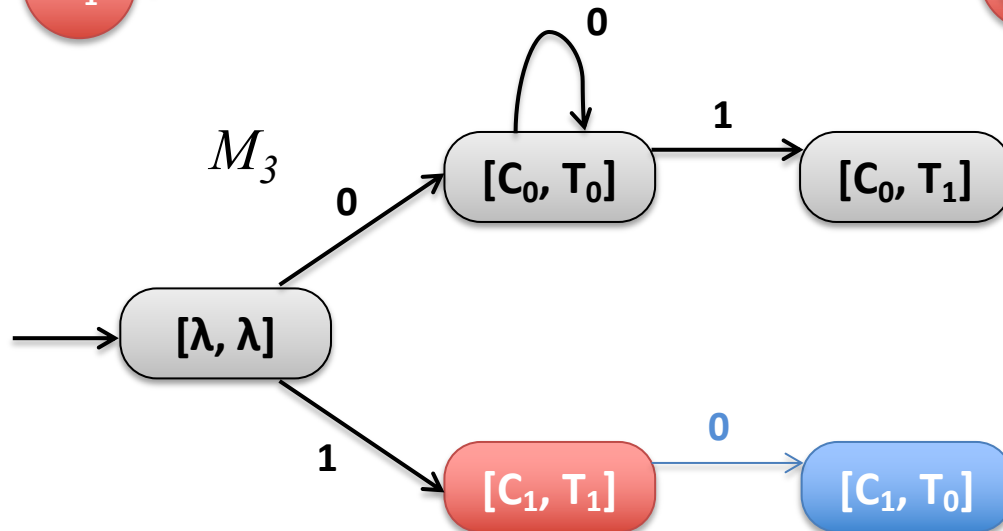
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$	<b><math>[C_1, T_0]</math></b>	
$[C_0, T_1]$		
$[C_1, T_0]$		

$M_3$

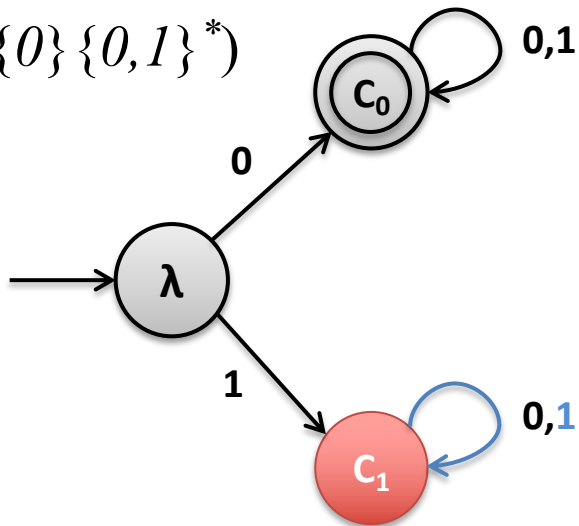




# Produto de AFDs

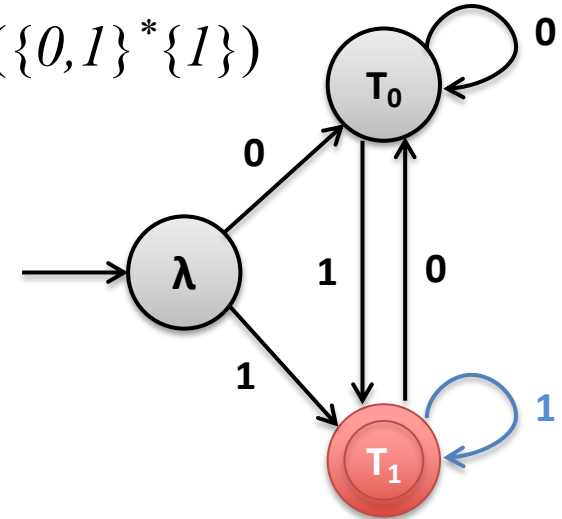
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



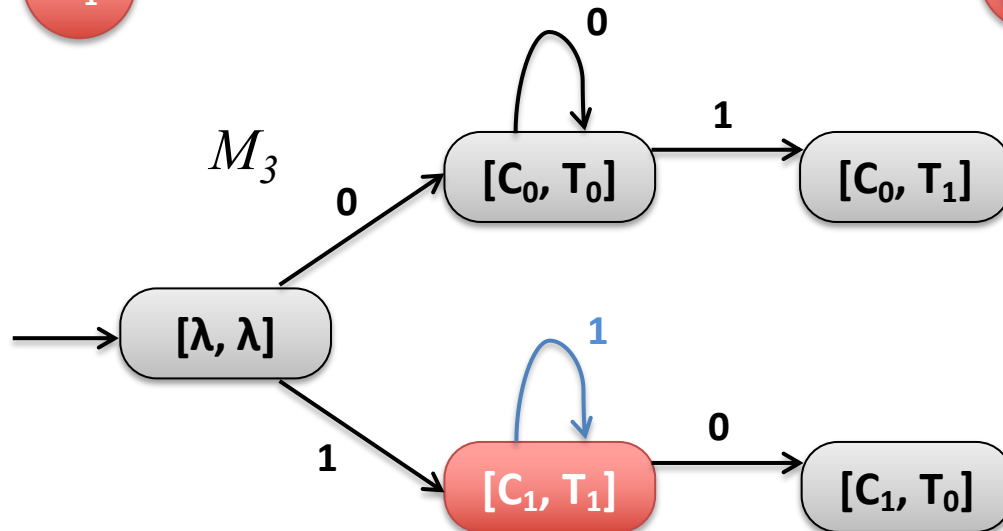
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$	$[C_1, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_1]$		
$[C_1, T_0]$		

$M_3$

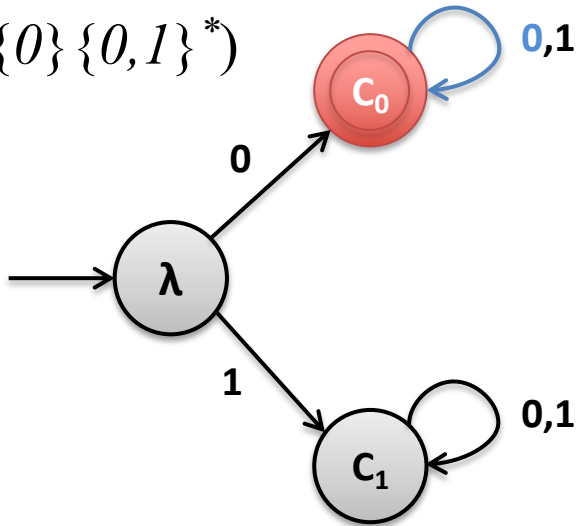




# Produto de AFDs

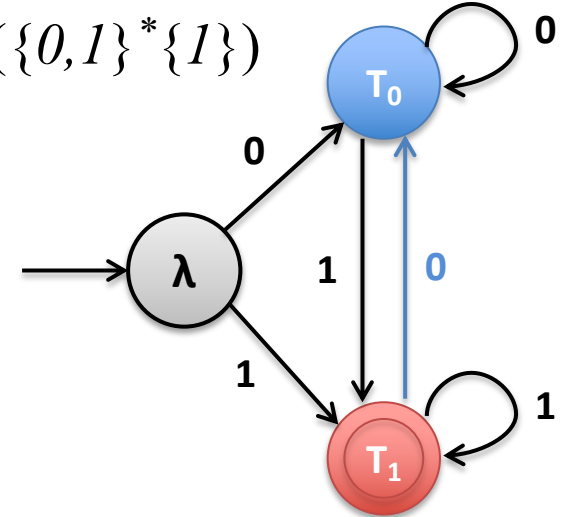
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



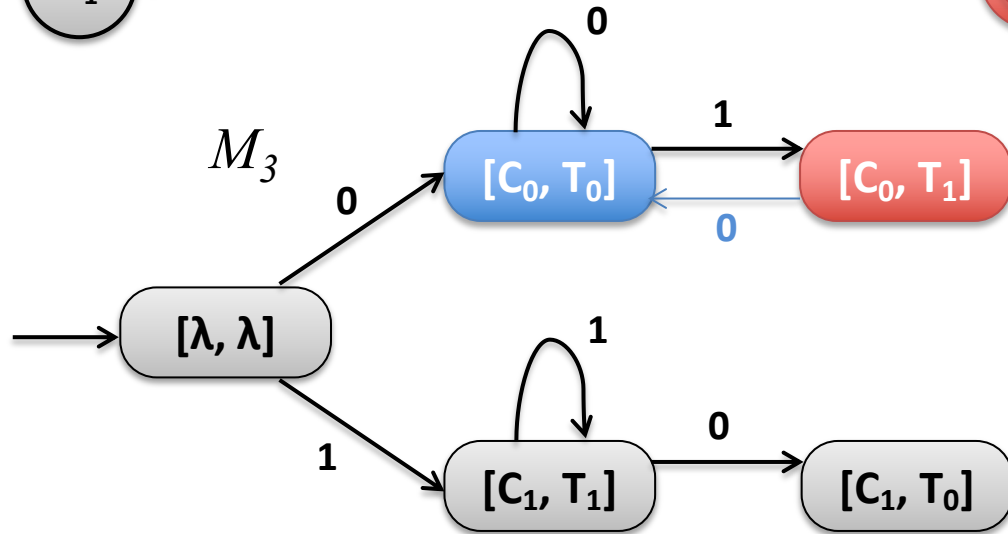
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$	$[C_1, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_1]$	<b><math>[C_0, T_0]</math></b>	
$[C_1, T_0]$		

$M_3$

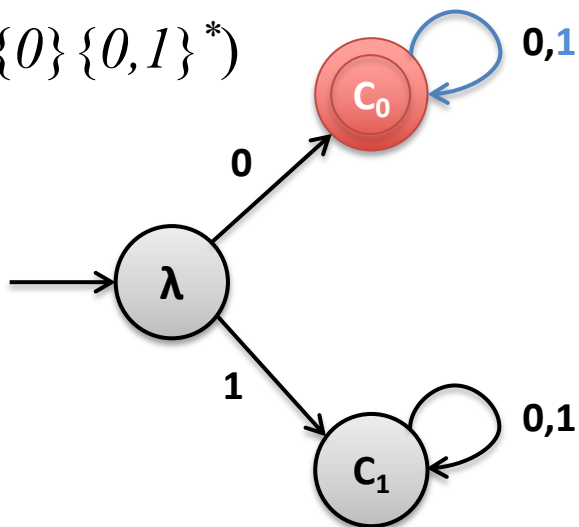




# Produto de AFDs

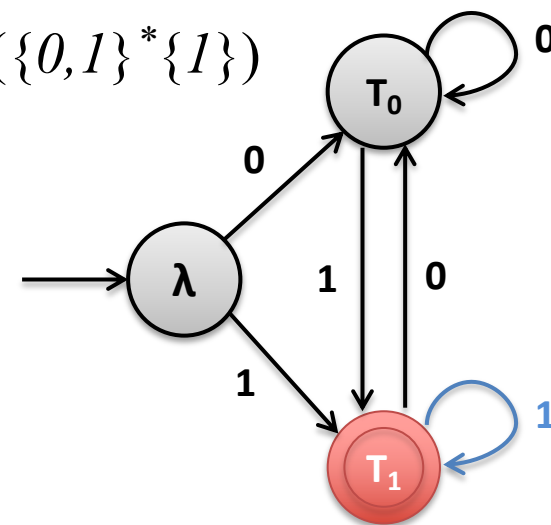
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



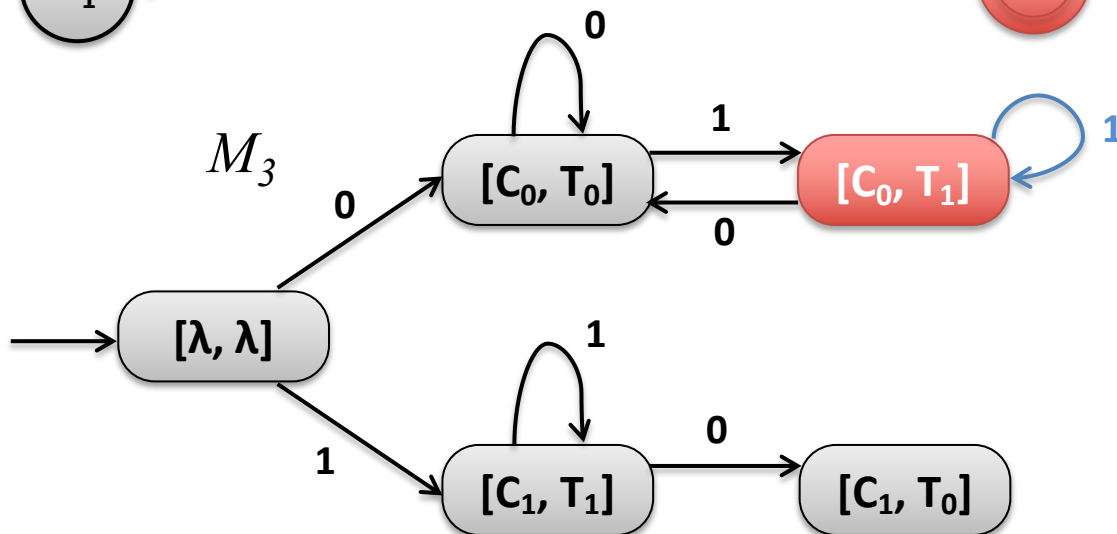
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$	$[C_1, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_1]$	$[C_0, T_0]$	<b><math>[C_0, T_1]</math></b>
$[C_1, T_0]$		

$M_3$

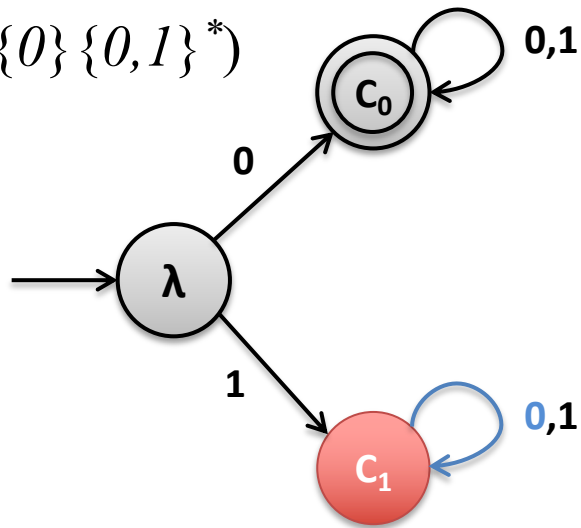




# Produto de AFDs

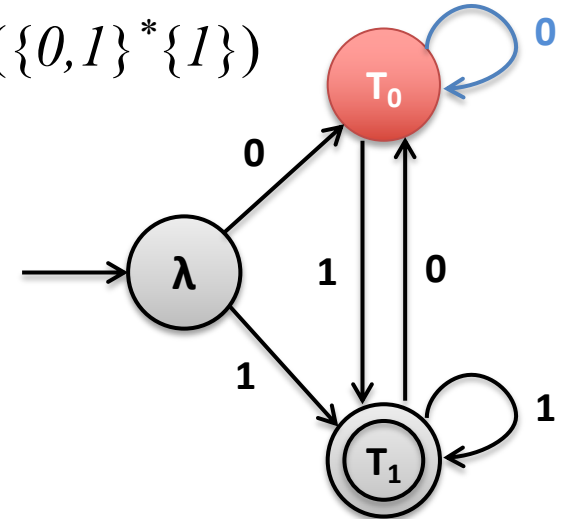
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



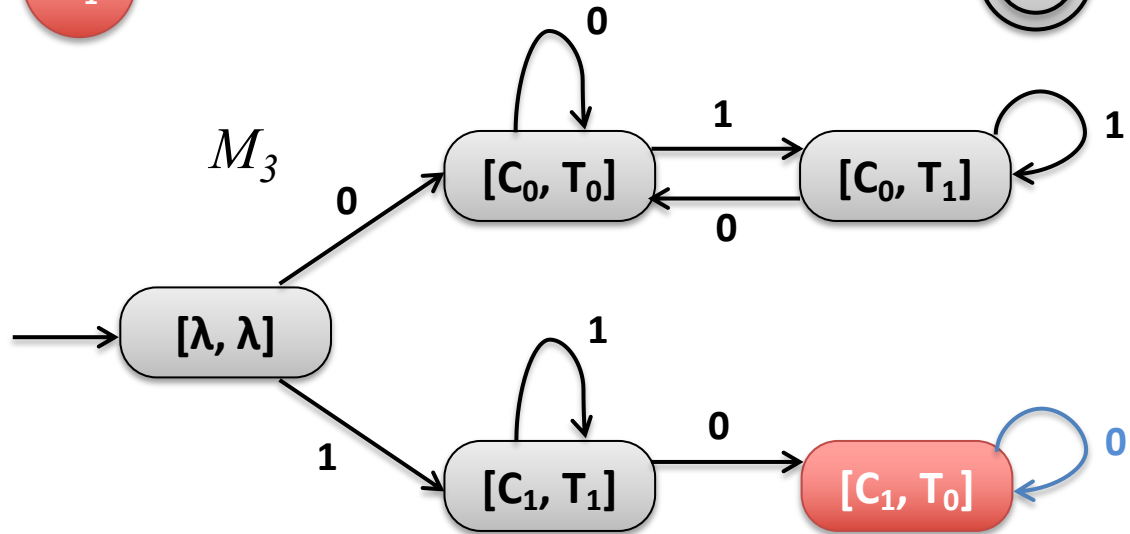
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$	$[C_1, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_1]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_0]$	<b><math>[C_1, T_0]</math></b>	

$M_3$



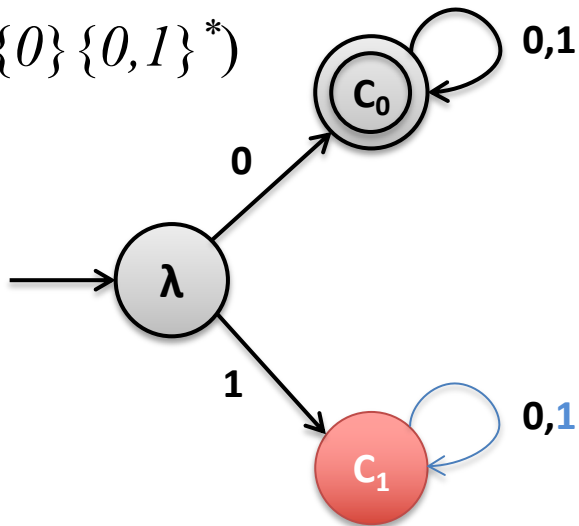




# Produto de AFDs

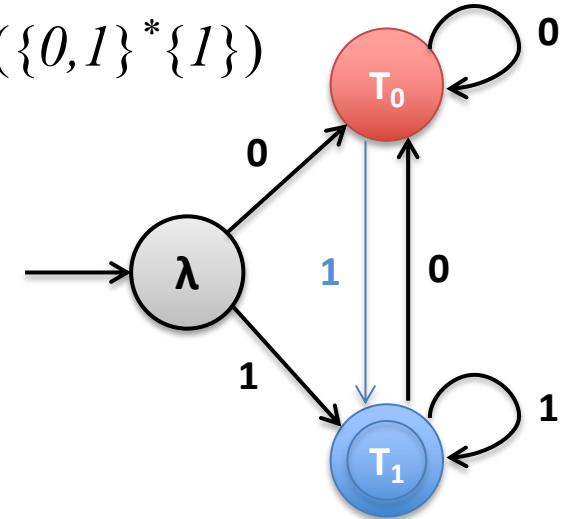
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

$\delta_1$	0	1
$\lambda$	$C_0$	$C_1$
$C_0$	$C_0$	$C_0$
$C_1$	$C_1$	$C_1$



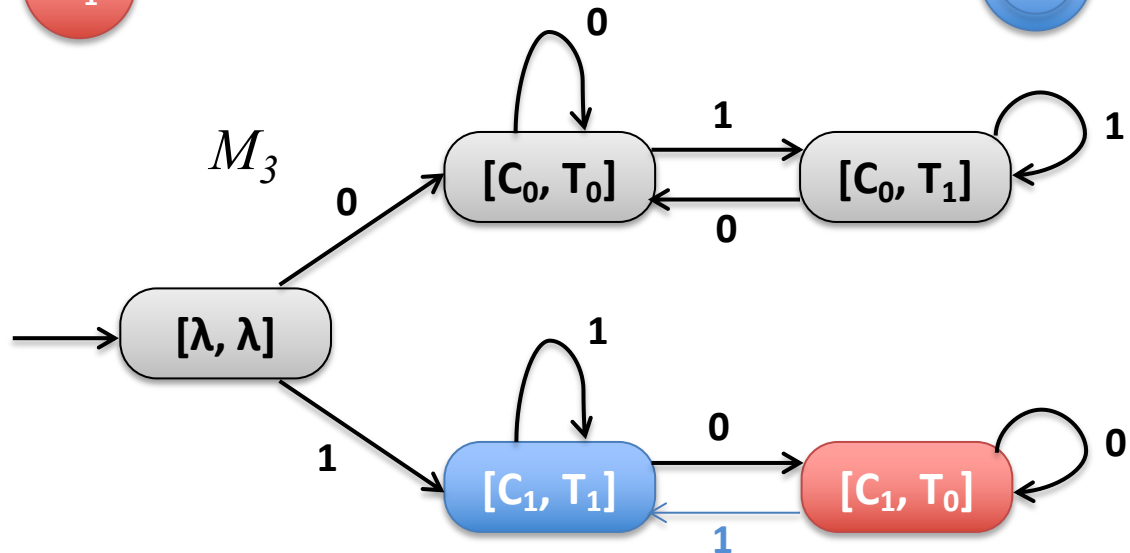
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

$\delta_2$	0	1
$\lambda$	$T_0$	$T_1$
$T_0$	$T_0$	$T_1$
$T_1$	$T_0$	$T_1$



$\delta_3$	0	1
$[\lambda, \lambda]$	$[C_0, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_1]$	$[C_1, T_0]$	$[C_1, T_1]$
$[C_0, T_1]$	$[C_0, T_0]$	$[C_0, T_1]$
$[C_1, T_0]$	$[C_1, T_0]$	<b><math>[C_1, T_1]</math></b>

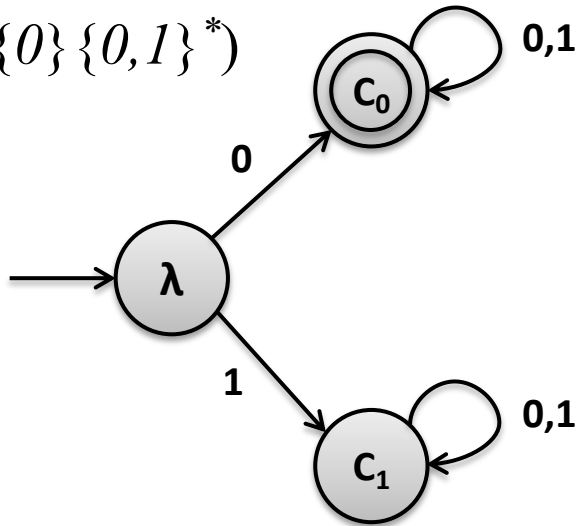
$M_3$



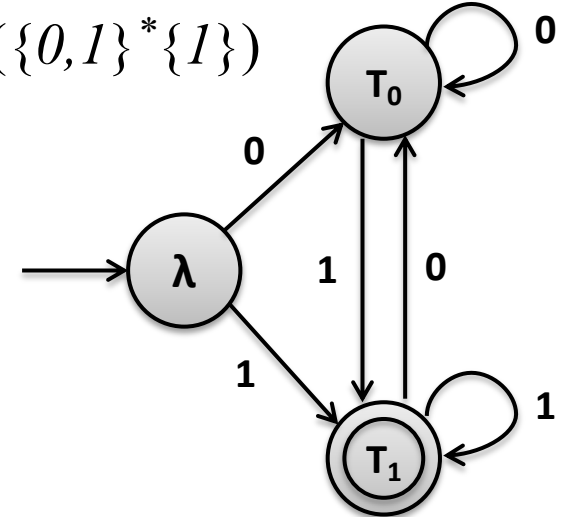


# Produto de AFDs

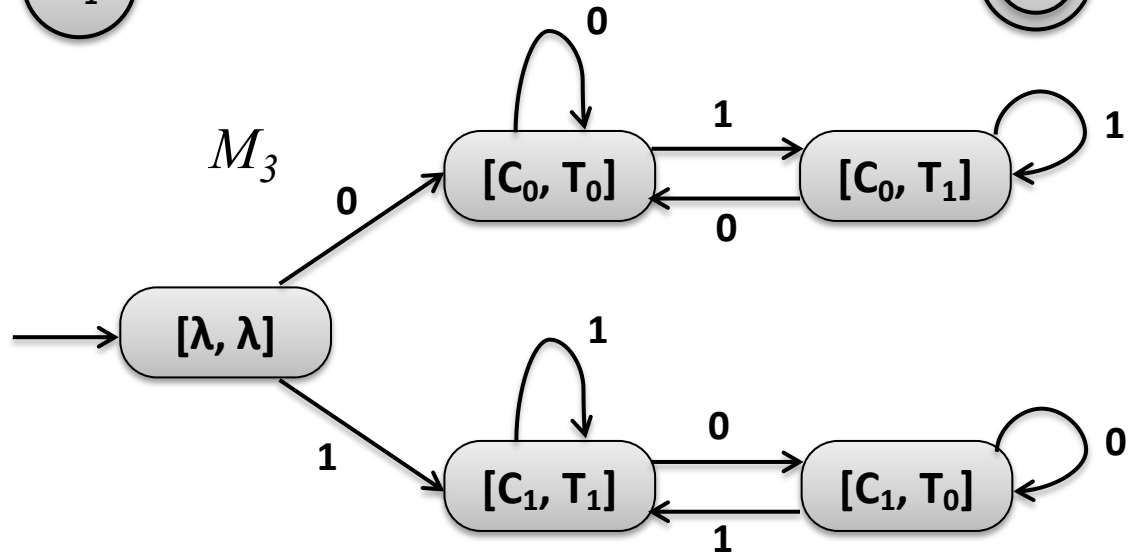
$M_1(\{0\} \{0,1\}^*)$



$M_2(\{0,1\}^* \{1\})$



$M_3$

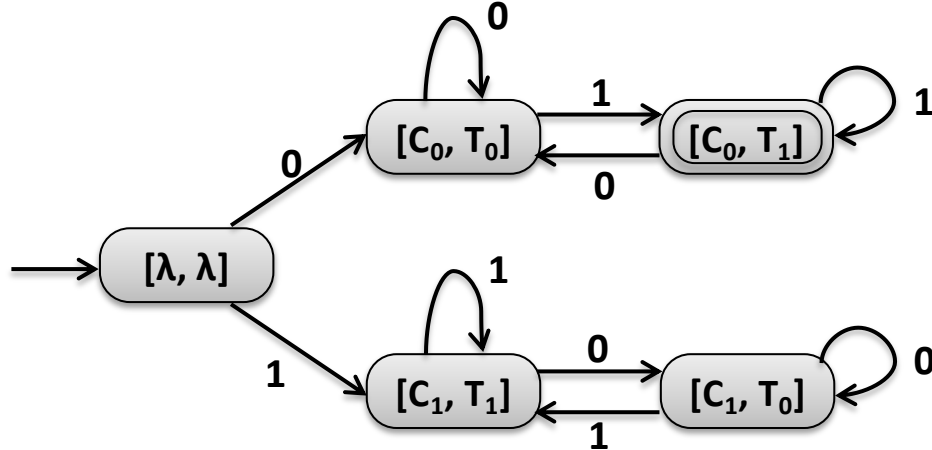


Onde colocar os estados finais?

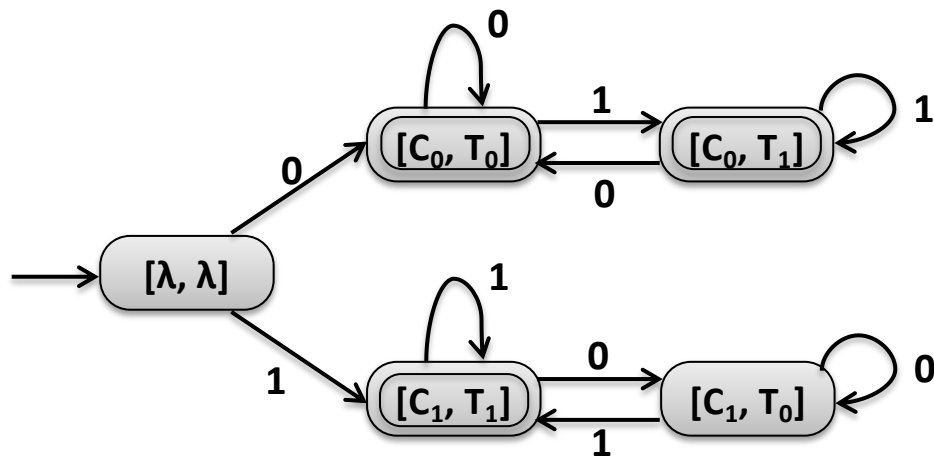


## Produto de AFDs

- Reconhecendo  $\{0\}\{0,1\}^* \cap \{0,1\}^*\{1\}$



- Reconhecendo  $\{0\}\{0,1\}^* \cup \{0,1\}^*\{1\}$



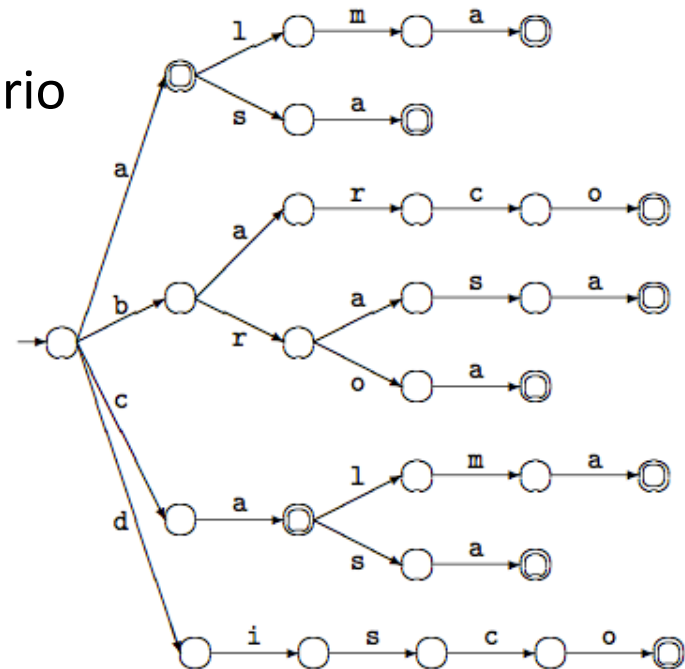


# Linguagens Finitas

- Para toda **linguagem finita** existe um AFD
- Uma linguagem finita possui um AFD com diagrama de estados simplificado que **não possui ciclos**
  - O autômato é uma **árvore** cuja raiz é o estado inicial

- Exemplo: Um pequeno dicionário

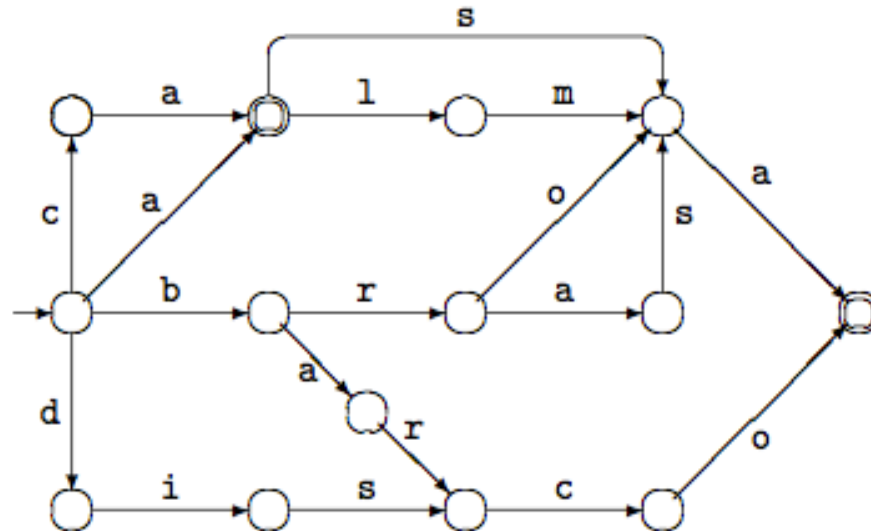
$K = \{ a, alma, asa, barco, brasa, broa, ca, calma, casa, disco \}$





## Linguagens Finitas

- Um AFD mais conciso pode ser construído a partir de um diagrama de estados simplificado sem ciclos – basta aplicar o algoritmo de minimização
- Alguns sufixos são comuns, como no exemplo do dicionário  $K$





# Linguagens Finitas

- Propriedades de linguagens finitas
  - Se uma linguagem é finita, então existe um AFD que a reconhece cujo diagrama de estados simplificado não contém ciclos
  - Se um AFD com diagrama de estados simplificado não contém ciclo, então a linguagem que ele reconhece é finita



## Linguagens Infinitas

- Se um AFD reconhece uma linguagem infinita, então seu AFD com diagrama de estados simplificados **tem ciclos**
  - Já que uma linguagem infinita possui palavras de todos os tamanhos
- Seja uma linguagem infinita
  - Como saber se existe ou não AFD que a reconhece?
  - Como mostrar que não existe AFD para uma determinada linguagem?



## Linguagens Infinitas

- Suponha que existe um AFD  $M$  para reconhecer a linguagem  $L = \{a^n b^n \mid n \geq 0\}$ . Como  $L$  é infinita, o AFD possui ciclos. Seja  $v$  ( $v \neq \lambda$ ) uma subsequência de  $z$  consumida ao se percorrer o ciclo, onde  $z = uvw$  para algum prefixo  $u$  e sufixo  $w$ . Como o ciclo pode ser percorrido várias vezes, tem-se

$$uv^i w \in L, \forall i \geq 0$$

- Seja  $z = a^k b^k$  para algum  $k$  tal que  $|z|$  é maior ou igual ao número de estados de  $M$ . Então  $uv^2 w \notin L$ , pois
  - a) se  $v$  só contém  $a$ 's:  $uv^2 w = a^{k+|v|} b^k$
  - b) se  $v = a^i b^j$  para  $1 \leq i, j \leq k$ :  $uv^2 w = a^{k-i} (a^i b^j)^2 b^{k-j} = a^k b^j a^i b^k$
  - c) se  $v$  só contém  $b$ 's:  $uv^2 w = a^k b^{k+|v|}$

**Contradição!** A existência de ciclos implicaria no reconhecimento de palavras que não pertencem a  $L$





## Linguagens Infinitas

- A técnica empregada no exemplo anterior leva a um teorema para provar que não existe AFD para  $L$

**Teorema:** Seja um AFD  $M$  de  $k$  estados, e  $z \in L(M)$  tal que  $|z| \geq k$ . Então existem palavras  $u, v, w$  tais que

- $z = uvw$
- $v \neq \lambda$
- $uv^i w \in L(M), \forall i \geq 0$



## Problemas de Decisão para AFDs

- Existem procedimentos de decisão para determinar, para qualquer AFD  $M$ , se
  - $L(M) = \emptyset$
  - $L(M)$  é finita
- Seja  $M'$  um AFD mínimo equivalente à  $M$ , então
  - $L(M) = \emptyset$  se e somente se  $M'$  não tiver estados finais
  - $L(M)$  é finita se e somente se o diagrama de estados de  $M'$  não possui ciclo



**CEFET-MG**

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

**ISSO É TUDO, PESSOAL!**

---



**Linguagens Formais e Autômatos**