

Linguagens Formais e Autômatos

Autômatos Finitos Determinísticos (AFDs)

Andrei Rimsa Álvares
andrei@cefetmg.br



Sumário

- Introdução
- Exemplos
- Autômatos Finitos Determinísticos (AFDs)
- Minimização de AFDs
- Propriedades de AFDs



CEFET-MG

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

INTRODUÇÃO



Linguagens Formais e Autômatos



Introdução

- O que são **máquinas de estado finito**?
 - São **máquinas abstratas** que capturam as partes essenciais de algumas **máquinas concretas**
 - Essas máquinas são conhecidas como **autômatos finitos**
- Embora existam máquinas mais poderosas, as **máquinas de estado finito** são adequadas tanto do ponto de vista teórico quanto prático
 - Permitem modelar um amplo espectro de máquinas, como máquinas mecânicas, eletrônicas, de software, ...



Introdução

- Existem dois tipos de máquinas de estado finito
 - **Transdutores:** Os transdutores são máquinas com entrada e saída
 - **Reconhedores:** Os reconhedores (ou aceitadores) de linguagens são máquinas também com entrada e saída, mas aceita somente duas saídas possíveis: **aceitação** ou **rejeição** da entrada



Introdução

- As linguagens reconhecidas por máquinas de estado finito são denominadas **linguagens regulares**
 - Existem duas notações úteis para a especificação de linguagens regulares: **expressões regulares** e **gramáticas regulares**
- Uma máquina de estado finito possui uma memória limitada, que é organizada exclusivamente em torno do conceito de **estado**



CEFET-MG

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

EXEMPLOS



Linguagens Formais e Autômatos



Exemplos

- Para introduzir os principais conceitos e a terminologia associada a autômatos finitos, serão utilizados três exemplos simples



Um quebra-cabeça



Um problema de matemática



Um elevador



Modelagem

- Mas antes de entrar na solução, é preciso fazer uma modelagem do problema, na qual
 - a) As informações *relevantes* são identificadas (**abstração**)
 - b) As informações *relevantes* são estruturadas (**representadas**) de forma a facilitar a solução

Menos informações = solução mais fácil/eficiente

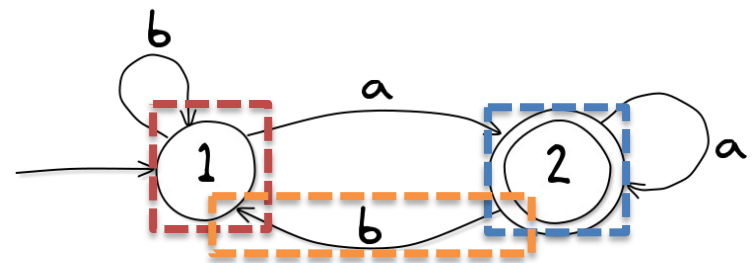


Modelagem

- O problema pode ser visto como
 - **Estado:** fotografia da realidade
 - **Transição:** mudança de um estado para outro provocado por uma ação
 - **Solução:** sequência de ações que levam de um estado inicial a um estado final

- Um **diagrama de estados** representa o espaço de estados e transições através de um grafo

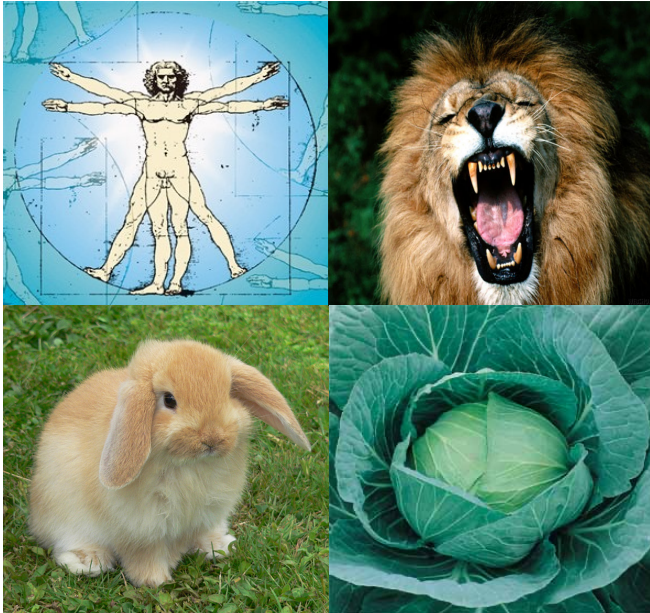
- **Estados:** vértices do grafo
 - **Inicial:** seta que o aponta
 - **Final:** oval dupla
- **Transição:** aresta de e para e' com rótulo s





Quebra-Cabeça

- Problema: O leão, o coelho e o repolho



Um homem, um leão, um coelho e um repolho devem atravessar um rio usando uma canoa, com a restrição de que o homem deve transportar no máximo um dos três de cada vez de uma margem à outra. Além disso, o leão não pode ficar na mesma margem que o coelho sem a presença do homem, e o coelho não pode ficar com o repolho sem a presença do homem. O problema consiste em determinar se é possível fazer a travessia.



Quebra-Cabeça

- Modelagem
 - **Abstração:** informações relevantes
 - a) Em um dado instante, em que margem do rio estão o homem, o leão, o coelho e o repolho?
 - b) A sequência de movimentações entre as margens que propiciou a situação indicada em (a)
 - **Representação:** das informações
 - a) $A \subseteq \{h, l, c, r\}$ representa que os elementos em A estão na margem esquerda e os em $\{h, l, c, r\} - A$ na margem direita
 - b) $a_0 a_1 \dots a_n$ representa uma palavra em que cada a_i pode ser s, l, c, r representa a sequência de movimentos até a solução



Quebra-Cabeça

- Modelagem
 - **Estado:** um subconjunto de $A \subseteq \{h, l, c, r\}$
 - **Inicial:** $\{h, l, c, r\}$
 - **Final:** $\{\}$
 - **Transição:** Uma das ações s, l, c, r
 - **Solução:** Uma palavra do alfabeto $\Sigma = \{s, l, c, r\}$



Quebra-Cabeça

- Durante o processamento de w pode se obter uma **configuração instantânea** $[e, y]$, onde
 - e : o estado atual após processar um prefixo de w
 - y : o sufixo ainda não processado (Assim $w = xy$)
- Com isso, pode-se definir a relação \vdash , onde
 - $[e_1, w] \vdash [e_2, y]$ se existe uma transição de e_1 para e_2 sob a e $w = ay$
- Exemplo de computação

$$[\{l, r\}, sllr] \vdash [\{h, l, r\}, llr] \vdash [\{r\}, lr] \vdash [\{h, l, r\}, r] \vdash [\{l\}, \lambda]$$



Quebra-Cabeça

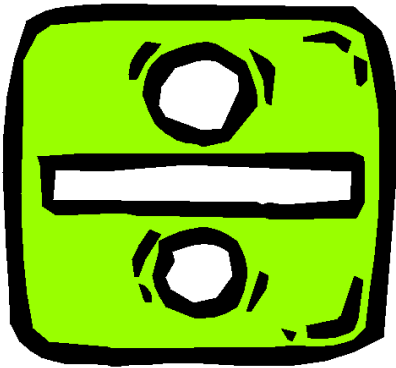
- O autômato finito para esse quebra-cabeça possui as seguintes características
 - Para cada transição existe uma transição inversa
 - Há um único estado final
 - Para cada par (estado, símbolo) existe, no máximo, uma transição (**determinismo**)
 - O conjunto de estados é **finito**

O único mecanismo de memória para AFDs é o conjunto de estados



Problema da Matemática

- Problema: binário divisível por 6



Seja o problema de projetar uma máquina que, dada uma sequência de 0s e 1s, determine se o número representado por ela na base 2 é divisível por 6. O que se deseja é um projeto independente de implementação, ou seja, que capture apenas a essência de tal máquina, não importando se ela será mecânica, eletrônica, um programa ou o que quer que seja.



Problema da Matemática

- Modelagem
 - Suponha que $\eta(x)$ é o número representado pela palavra x na base binária
 - A palavra $x0$ é $2\eta(x)$
 - A palavra $x1$ é $2\eta(x)+1$
 - Sabendo que $\eta(x) \bmod 6 = r$, então
 - $\eta(x0) \bmod 6 = 2r \bmod 6$
 - $\eta(x1) \bmod 6 = (2r+1) \bmod 6$



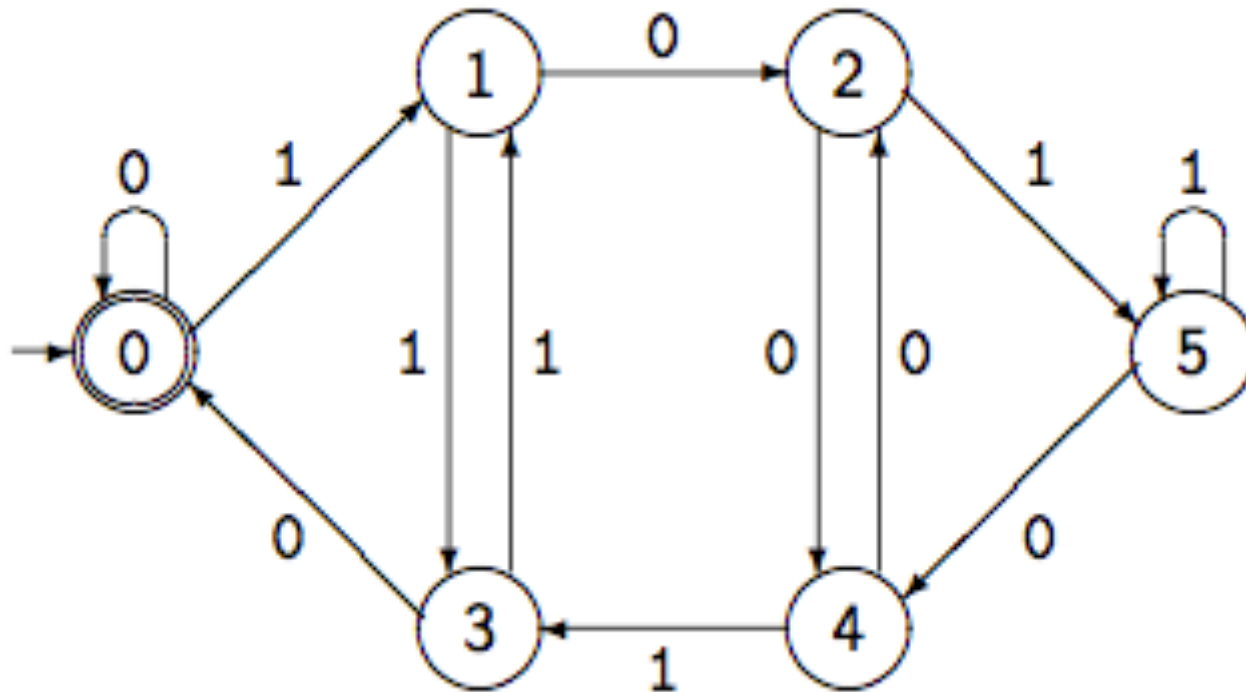
Problema da Matemática

- Modelagem
 - **Estado:** um para cada resto (0 a 5)
 - **Inicial:** estado 0
 - **Final:** estado 0
 - **Transição:** do estado cujo resto é r emanam 2 transições
 - Sob 0: para o estado correspondente a $2r \bmod 6$
 - Sob 1: para o estado correspondente a $(2r+1) \bmod 6$
 - **Solução:** Um número na base 2



Problema da Matemática

- Diagrama de estados do problema da matemática





Elevador

- Problema: simular o funcionamento de um elevador



Modelar um elevador destinado a servir a um prédio de três andares, satisfazendo:

- a) caso não haja chamada, o elevador fica parado onde estiver
- b) o elevador dá prioridade ao chamado mais próximo no sentido em que estiver se movimentando
- c) um chamado do elevador pode ser *desligado* manualmente. Assim, por exemplo, é possível existir uma chamada para um andar em certo instante e, logo em seguida, não existir mais, sem que o elevador se mova



Elevador

- Modelagem
 - Informações relevantes para o problema
 - O andar em que o elevador se encontra
 - O sentido em que o elevador está se movendo
 - Os andares em que o elevador está sendo solicitado
 - A ação do elevador: subir, descer ou ficar imóvel
 - Outras informações sobre o funcionamento do elevador
 - Se o elevador está sendo chamado para o andar em que já está, ele fica parado
 - O elevador dá preferência para o sentido em que está se movendo



Elevador

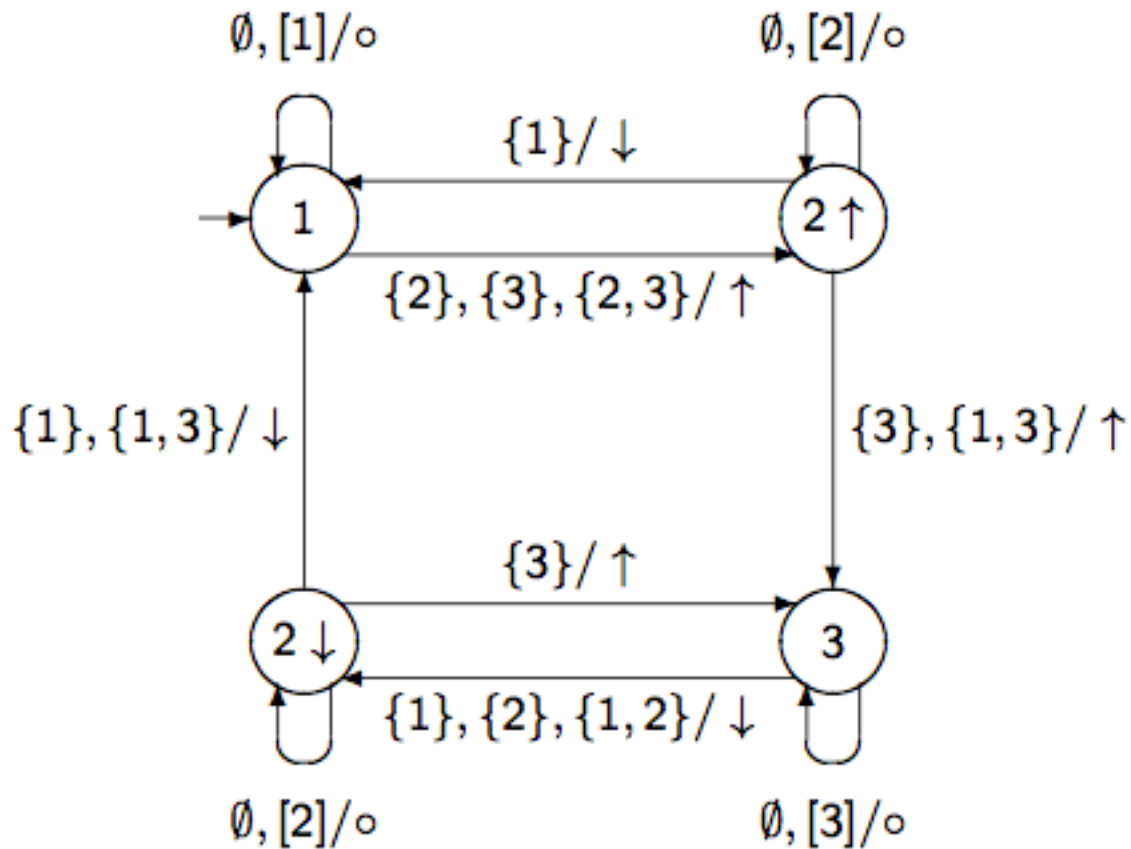
- Modelagem
 - **Estado:** 1, 2 \uparrow , 2 \downarrow , 3
 - Captura duas informações importantes: o andar atual do elevador e o sentido do movimento
 - Não tem o conceito de estado inicial e final
 - **Transição:** Andares que estão solicitando o elevador
 - **Solução:** Saída com todos os movimentos realizados pelo elevador \uparrow , \downarrow e \circ

Chamada de Máquina de Mealey



Elevador

- Diagrama de estados do problema do elevador





Elevador

- O problema do elevador tem uma **configuração instantânea** $[e, x, y]$, em que
 - e : é o estado atual
 - x : é um sufixo a ser processado
 - y : é uma sequência de saídas emitidas até o momento
- Exemplo de computação

$$[1, \{2, 3\}\{1, 3\}\{1\}, \lambda] \vdash [2 \uparrow, \{1, 3\}\{1\}, \uparrow] \vdash [3, \{1\}, \uparrow \uparrow] \vdash [2 \downarrow, \lambda, \uparrow \uparrow \downarrow]$$



CEFET-MG

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

AUTÔMATOS FINITOS DETERMINÍSTICOS (AFDs)





Autômatos Finitos Determinísticos

- Um autômato finito determinístico (AFD) é uma quintupla $(E, \Sigma, \delta, i, F)$ em que
 - E é um conjunto finito não vazio de estados
 - Σ é um alfabeto
 - $\delta : E \times \Sigma \rightarrow E$ é uma função de transição (função total)
 - $i \in E$ é o estado inicial
 - $F \subseteq E$ é o conjunto de estados finais



Propriedades de AFDs

- **Determinismo:** Cada par (estado, símbolo) leva a um único estado; a partir do estado inicial, só é possível atingir um único estado para uma palavra de entrada
- **Função de transição total:** para toda palavra de entrada, atinge-se um estado consumindo-se toda a palavra
- **Um único estado inicial:** ter mais de um estado inicial não aumenta o poder computacional
- **Vários estados finais:** com apenas um estado final, o poder computacional é menor
- **Conjunto finito de estados:** com conjunto infinito de estados, o poder computacional é maior



AFD de Exemplo

- AFD para o problema do quebra-cabeça

$$M = (E, \{s, l, c, r\}, \delta, \{h, l, c, r\}, \{\{\}\})$$

$$E = \{\{h, l, c, r\}, \{l, r\}, \{h, l, r\}, \{l\}, \{r\}, \{h, l, c\}, \{h, c, r\}, \{c\}, \{h, c\}, \{\}, t\}$$

| δ | s | l | c | r |
|------------------|---------------|---------------|------------------|---------------|
| $\{h, l, c, r\}$ | t | t | $\{l, r\}$ | t |
| $\{l, r\}$ | $\{h, l, r\}$ | t | $\{h, l, c, r\}$ | t |
| $\{h, l, r\}$ | $\{l, r\}$ | $\{r\}$ | t | $\{l\}$ |
| $\{l\}$ | t | t | $\{h, l, c\}$ | $\{h, l, r\}$ |
| $\{r\}$ | t | $\{h, l, r\}$ | $\{h, c, r\}$ | t |
| $\{h, l, c\}$ | t | $\{c\}$ | $\{l\}$ | t |
| $\{h, c, r\}$ | t | t | $\{r\}$ | $\{c\}$ |
| $\{c\}$ | $\{h, c\}$ | $\{h, l, c\}$ | t | $\{h, c, r\}$ |
| $\{h, c\}$ | $\{c\}$ | t | $\{\}$ | t |
| $\{\}$ | t | t | $\{h, c\}$ | t |
| t | t | t | t | t |



AFD de Exemplo

- AFD para o problema da matemática

$$M = (\{0, 1, 2, 3, 4, 5\}, \{0, 1\}, \delta, 0, \{0\})$$

| δ | 0 | 1 |
|----------|---|---|
| 0 | 0 | 1 |
| 1 | 2 | 3 |
| 2 | 4 | 5 |
| 3 | 0 | 1 |
| 4 | 2 | 3 |
| 5 | 4 | 5 |



AFD Simplificados

- Se não existe transição de e sob a no diagrama de estados, então existe um estado e' (**estado de erro**) tal que
 - Existe uma transição de e para e' sob a
 - e' não é um estado final
 - Existe uma transição de e' para e' sob cada símbolo do alfabeto

Um diagrama sem estado de erro
é chamado de **diagrama simplificado**



Função de Transição Estendida

- A **função de transição estendida** $\hat{\delta} : E \times \Sigma^* \rightarrow E$ para um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$ definida recursivamente como
 - a) $\hat{\delta}(e, \lambda) = e$
 - b) $\hat{\delta}(e, ay) = \hat{\delta}(\delta(e, a), y), \forall a \in \Sigma, \forall y \in \Sigma^*$
- Exemplo de transição para o problema da matemática

$$\begin{aligned}\hat{\delta}(0, 1010) &= \hat{\delta}(\delta(0, 1), 010) && \text{por } b, \text{ Definição 2} \\ &= \hat{\delta}(1, 010) && \text{pois } \delta(0, 1) = 1 \\ &= \hat{\delta}(\delta(1, 0), 10) && \text{por } b, \text{ Definição 2} \\ &= \hat{\delta}(2, 10) && \text{pois } \delta(1, 0) = 2 \\ &= \hat{\delta}(\delta(2, 1), 0) && \text{por } b, \text{ Definição 2} \\ &= \hat{\delta}(5, 0) && \text{pois } \delta(2, 1) = 5 \\ &= \hat{\delta}(\delta(5, 0), \lambda) && \text{por } b, \text{ Definição 2} \\ &= \hat{\delta}(4, \lambda) && \text{pois } \delta(5, 0) = 4 \\ &= 4 && \text{por } a, \text{ Definição 2.}\end{aligned}$$

A função de transição estendida pode ser usada para definir a linguagem aceita ou reconhecida por um AFD



Linguagens Reconhecidas

- A **linguagem aceita (reconhecida)** por um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$ é o conjunto

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid \overset{\wedge}{\delta}(i, w) \in F\}$$

- Uma determinada palavra $w = \Sigma^*$ é dita ser reconhecida por M se a função de transição estendida do estado i sob a palavra w chega a um estado final F :

$$\overset{\wedge}{\delta}(i, w) \in F$$



Algoritmo para AFDs

- Existe um algoritmo simples para simular um AFD

Entrada: (1) o AFD, dado por i , F e D , e
(2) a palavra de entrada, dada por $prox$.

Saída: *sim* ou *não*.

$e \leftarrow i; s \leftarrow prox();$

enquanto $s \neq fs$ **faça**

$e \leftarrow D[e, s]; s \leftarrow prox();$

fimenquanto;

se $e \in F$ **então**

 retorne *sim*

senão

 retorne *não*

fimse

Qual a complexidade
desse algoritmo?



AFDs Equivalentes

- Dois AFDs M_1 e M_2 são ditos **equivalentes** se e somente se $L(M_1) = L(M_2)$
- Logo faz sentido perguntar
 - Existe um AFD mais eficiente (em termos de?) para reconhecer uma linguagem?
 - É possível criar um AFD, partir de AFDs M_1 e M_2 , que reconheça
 - $L(M_1) \cup L(M_2)$
 - $L(M_1) \cap L(M_2)$
 - $L(M_1) - L(M_2)$
 - $L(M_1)L(M_2)$
 - $L(M_1)^*$

Para ambas as perguntas a resposta é SIM!



Exercícios

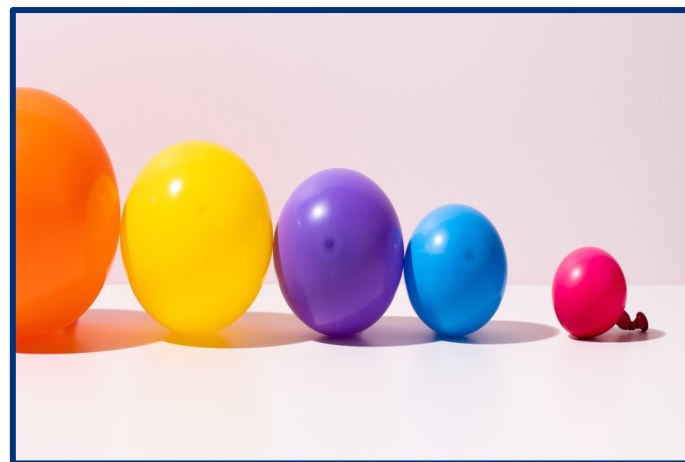
- Desenvolva AFDs que reconheçam as seguintes linguagens sob $\Sigma = \{0,1\}$
 - a) Toda palavra possui um número ímpar de 1s e um número ímpar de 0s
 - b) Toda palavra possui pelo menos uma ocorrência de 00
 - c) Toda palavra possui exatamente duas ocorrências de 00
 - d) Toda palavra é tal que toda ocorrência de 1 é imediatamente seguida por um número ímpar de 0s



CEFET-MG

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

MINIMIZAÇÃO DE AFDS

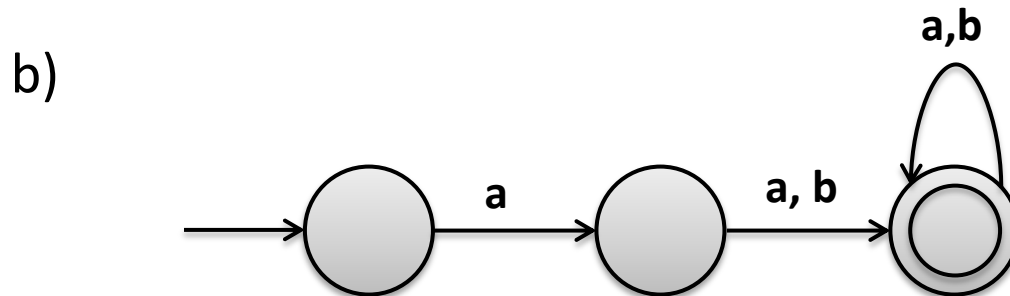
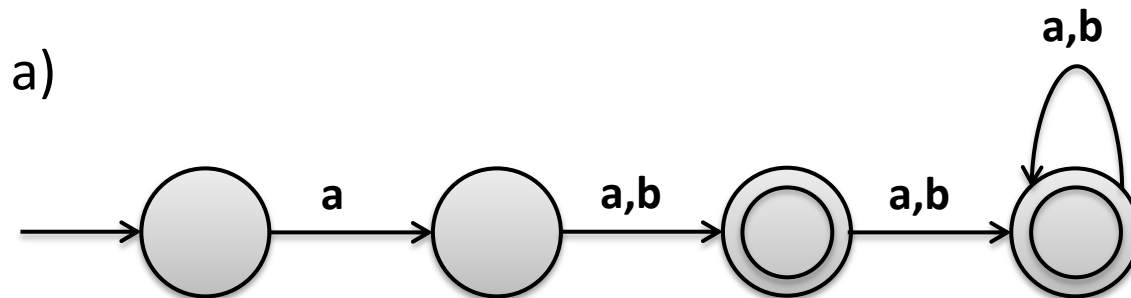


Linguagens Formais e Autômatos



Minimização

- Considere a palavra $w = ababababa$. Em termos de processamento, qual dos autômatos abaixo é mais eficiente?



Por que minimizar?

Os dois possuem a mesma eficiência, já que o processamento depende do tamanho da palavra e não do tamanho do autômato



AFD Mínimo

- Um AFD M é dito ser **mínimo** para a linguagem $L(M)$ se nenhum AFD para $L(M)$ contém menor número de estados que M
- Para obter um AFD mínimo, deve-se
 - a) Eliminar **estados não alcançáveis** a partir do estado inicial
 - b) Substituir cada grupo de **estados equivalentes** por um único estado

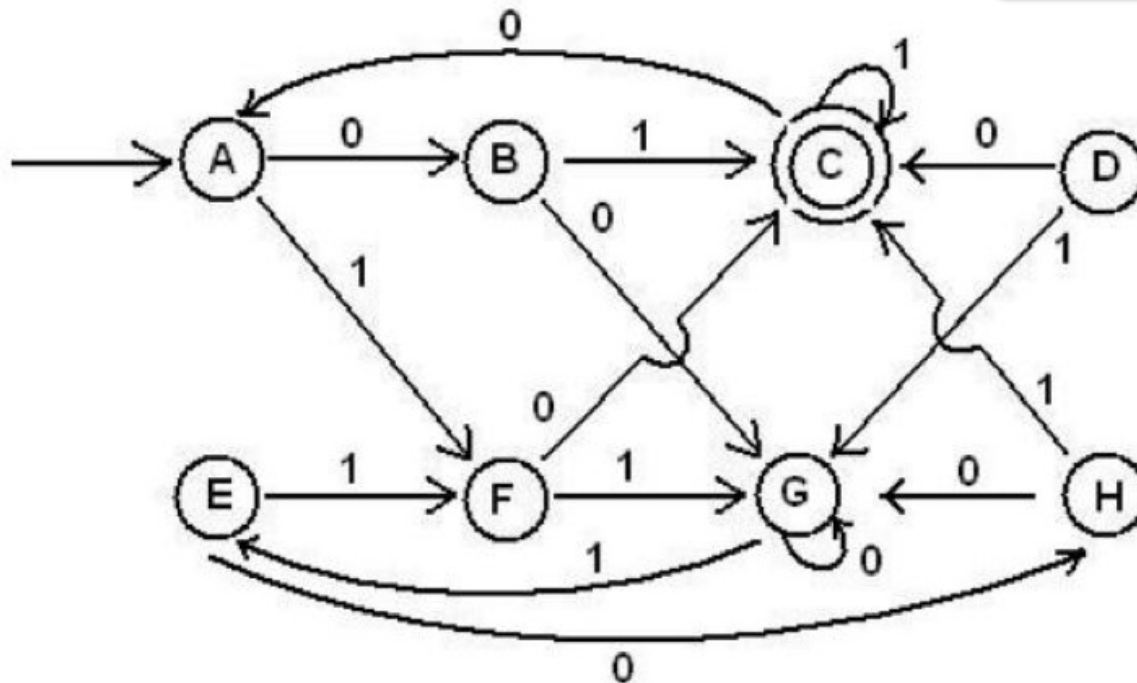


Estados Não Alcançáveis

- Para eliminar estados não alcançáveis, pode-se utilizar qualquer algoritmo de busca em grafos, como por exemplo, **busca em profundidade**

- Exemplo

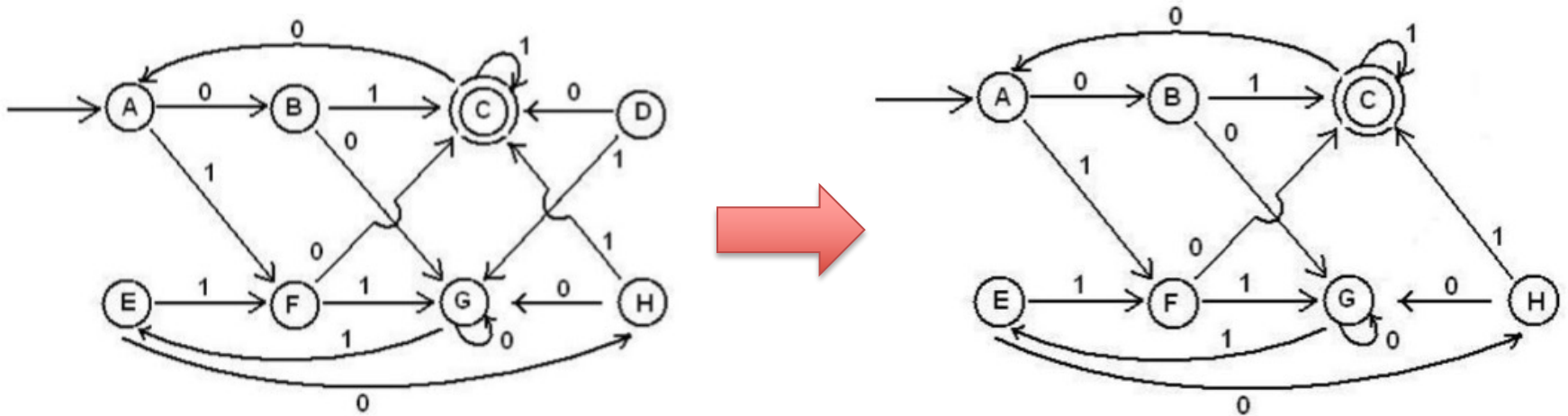
Quais estados são inalcançáveis?





Estados Não Alcançáveis

- Autômato sem estados não alcançáveis





Estados Equivalentes

- Seja um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$. Então $e, e' \in E$ são ditos **equivalentes**, $e \approx e'$ se e somente se

$$\forall y \in \Sigma^*, \hat{\delta}(e, y) \in F \Leftrightarrow \hat{\delta}(e', y) \in F$$

A relação \approx é de equivalência, já que é reflexiva, simétrica e transitiva

- O objetivo é determinar grupos de estados equivalentes e substituir cada grupo por um único estado

Por que reduzir estados equivalentes a um só?



Estados Equivalentes

- Seja um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$
 - Se $e \approx e'$: um sufixo y é reconhecido passando-se por e se e somente se ele é reconhecido passando por e' ; logo, e e e' podem se tornar um só
 - Se $e \neq e'$ ($\exists y \in \Sigma^*$, $\hat{\delta}(e, y) \in F$ e $\hat{\delta}(e', y) \notin F$ ou vice-versa): se um sufixo y levar a um estado de F , a palavra é aceita, caso contrário, não é; logo, e e e' não podem se tornar um só

$[e] = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ é a classe de equivalência de e na partição induzida por \approx



AFD Reduzido

- Seja um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$, um AFD **reduzido** correspondente a M é o AFD $M' = (E', \Sigma, \delta', i', F')$
 - $E' = \{[e] \mid e \in E\}$
 - $\delta'([e], a) = [\delta(e, a)] \quad \forall e \in E, \forall a \in \Sigma$
 - $i' = [i]$
 - $F' = \{[e] \mid e \in F\}$

Como mostrar que o AFD M'
é equivalente ao AFD M ?



AFD Reduzido

- Para mostrar que um AFD M' reduzido é equivalente ao AFD M , basta mostrar que

a) O processamento é equivalente

$$\hat{\delta}'([e], w) = [\hat{\delta}(e, w)] \quad \forall w \in \Sigma^* \text{ por indução sobre } |w|$$

b) Reconhecem a mesma linguagem ($L(M') = L(M)$), $\forall w \in \Sigma^*$

$$\hat{\delta}'(i', w) \in F \leftrightarrow \hat{\delta}(i, w) \in F \quad \forall w \in \Sigma^*$$

O problema do algoritmo de minimização é encontrar as classes de equivalência induzidas pela relação \approx



Classes de Equivalência Induzidas por \approx

- A relação \approx pode ser definida como uma série de refinamentos ($\approx_0, \approx_1, \approx_2 \dots$), em que \approx_{n+1} refina \approx_n
- A definição de \approx_i ($i \geq 0$) para um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$ é dada da seguinte forma
 - a) $e \approx_0 e'$ se e somente se $e, e' \in F$ ou $e, e' \in E - F$
 - b) $e \approx_{n+1} e'$ ($n \geq 0$) se e somente se $e \approx e'$ e
$$\delta(e, a) \approx_n \delta(e', a) \quad \forall a \in \Sigma$$



Classes de Equivalência Induzidas por \approx

- A definição anterior pode ser reformulada usando a notação $[e]_n$, onde ela é usada para denotar a classe de equivalência que pertence o estado e na partição induzida por \approx_n
- A definição de $[e]_i$ ($i \geq 0$) para um AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$ é dada da seguinte forma

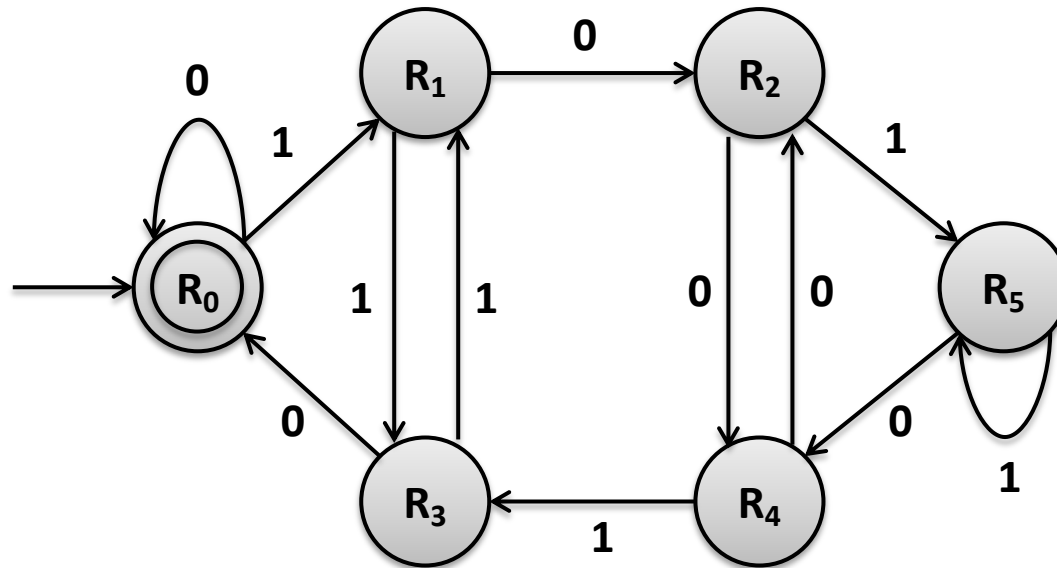
$$\text{a) } [e]_0 = \begin{cases} F & \text{se } e \in F \\ E - F & \text{se } e \in E - F \end{cases}$$

$$\text{b) } [e]_{n+1} = \{e' \in [e]_n \mid [\delta(e', a)]_n = [\delta(e, a)]_n, \forall a \in \Sigma\} \\ (n \geq 0)$$



Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)



O objetivo é particionar o conjunto de estados em conjuntos de equivalência

Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

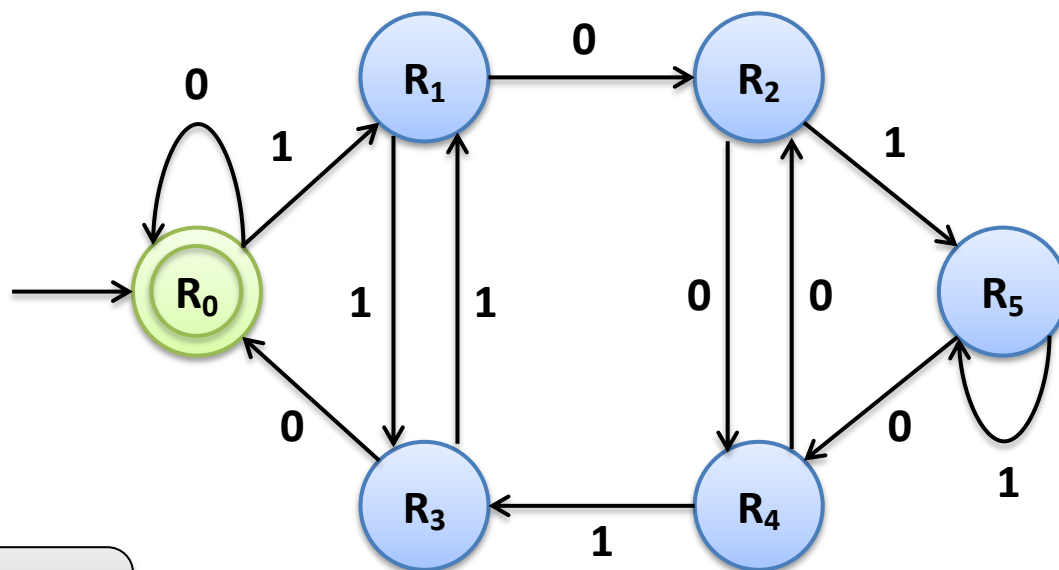
Grupos

$$G_1 = \{R_0\}$$

$$G_2 = \{R_1, R_2, R_3, R_4, R_5\}$$

Partição dos estados finais e não finais

As transições de cada estado levam a qual grupo?





Exemplo

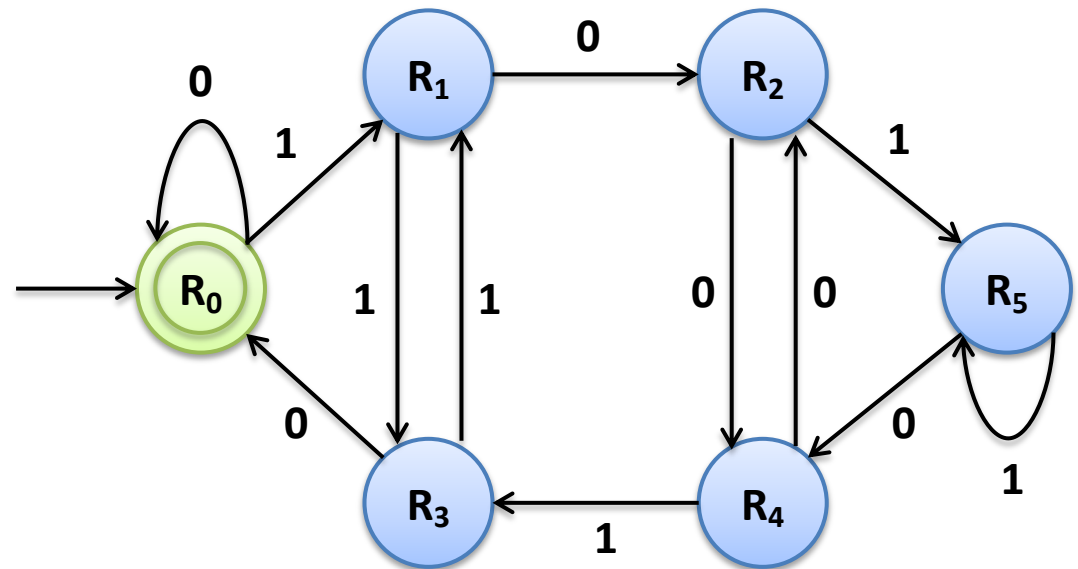
- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

Grupos

$$G_1 = \{R_0\}$$

$$G_2 = \{R_1, R_2, R_3, R_4, R_5\}$$

| | 0 | 1 |
|-------|-------|-------|
| R_0 | G_1 | G_2 |
| R_1 | G_2 | G_2 |
| R_2 | G_2 | G_2 |
| R_3 | G_1 | G_2 |
| R_4 | G_2 | G_2 |
| R_5 | G_2 | G_2 |



Quais os grupos equivalentes?



Exemplo

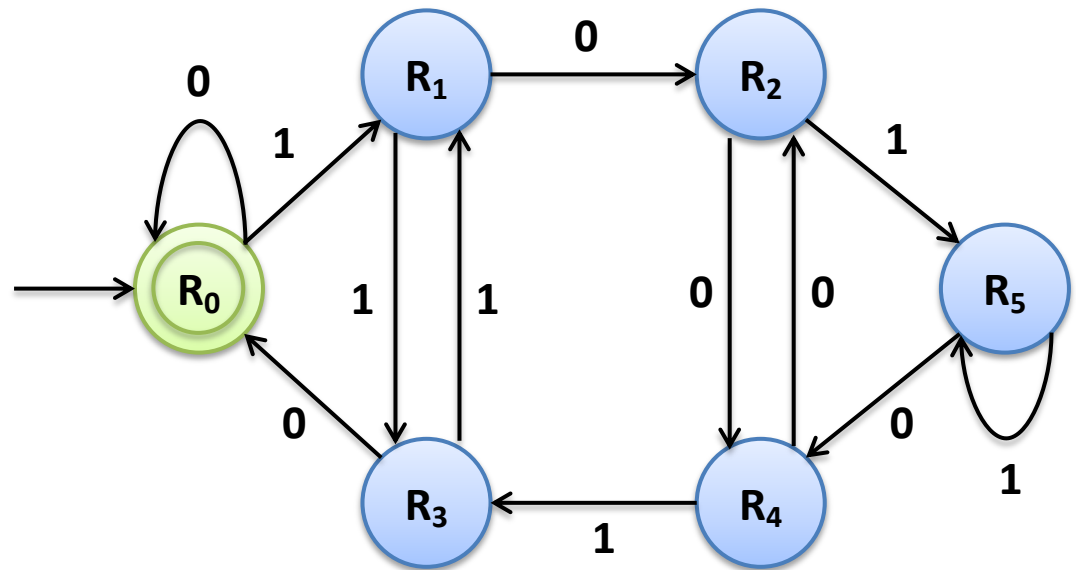
- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

Grupos

$$G_1 = \{R_0\}$$

$$G_2 = \{R_1, R_2, R_3, R_4, R_5\}$$

| | | 0 | 1 |
|-------|-------|-------|-------|
| G_1 | R_0 | G_1 | G_2 |
| G_2 | R_1 | G_2 | G_2 |
| | R_2 | G_2 | G_2 |
| G_3 | R_3 | G_1 | G_2 |
| G_2 | R_4 | G_2 | G_2 |
| | R_5 | G_2 | G_2 |





Exemplo

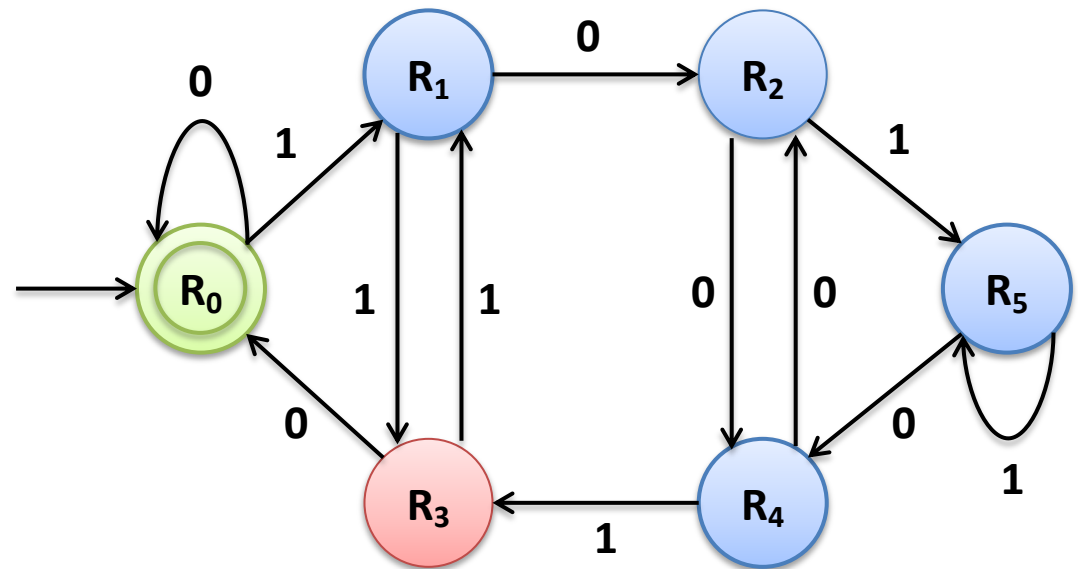
- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

Grupos

$$G_1 = \{R_0\}$$

$$G_2 = \{R_1, R_2, R_4, R_5\}$$

$$G_3 = \{R_3\}$$



Qual o próximo particionamento?

Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

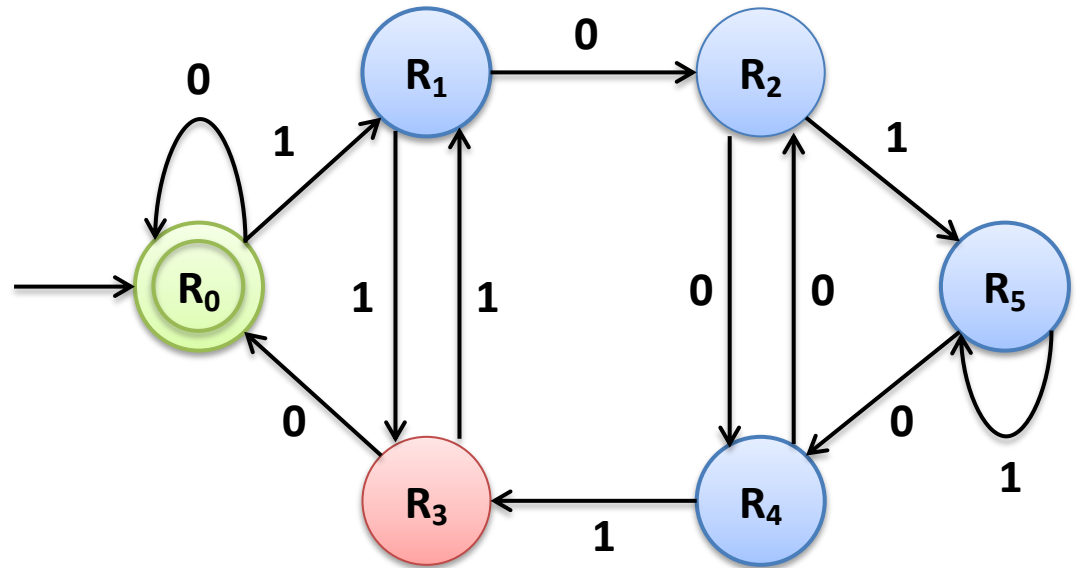
Grupos

$$G_1 = \{R_0\}$$

$$G_2 = \{R_1, R_2, R_4, R_5\}$$

$$G_3 = \{R_3\}$$

| | | 0 | 1 |
|-------|----------|-------|-------|
| G_1 | $\{ R_0$ | G_1 | G_2 |
| G_2 | $\{ R_1$ | G_2 | G_3 |
| G_4 | $\{ R_2$ | G_2 | G_2 |
| G_3 | $\{ R_3$ | G_1 | G_2 |
| G_2 | $\{ R_4$ | G_2 | G_3 |
| G_4 | $\{ R_5$ | G_2 | G_2 |





Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

Grupos

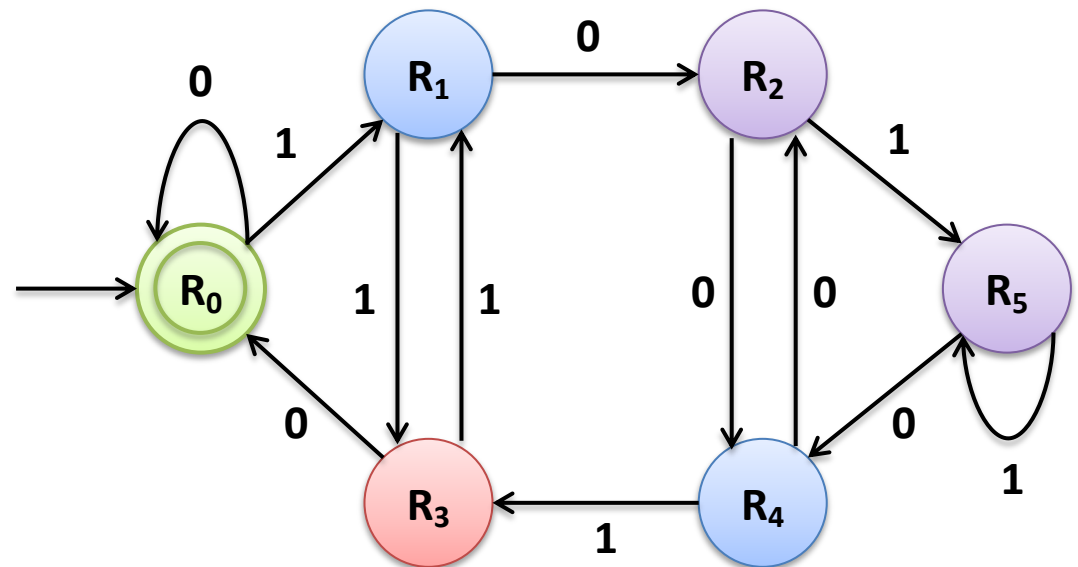
$$G_1 = \{R_0\}$$

$$G_2 = \{R_1, R_4\}$$

$$G_3 = \{R_3\}$$

$$G_4 = \{R_2, R_5\}$$

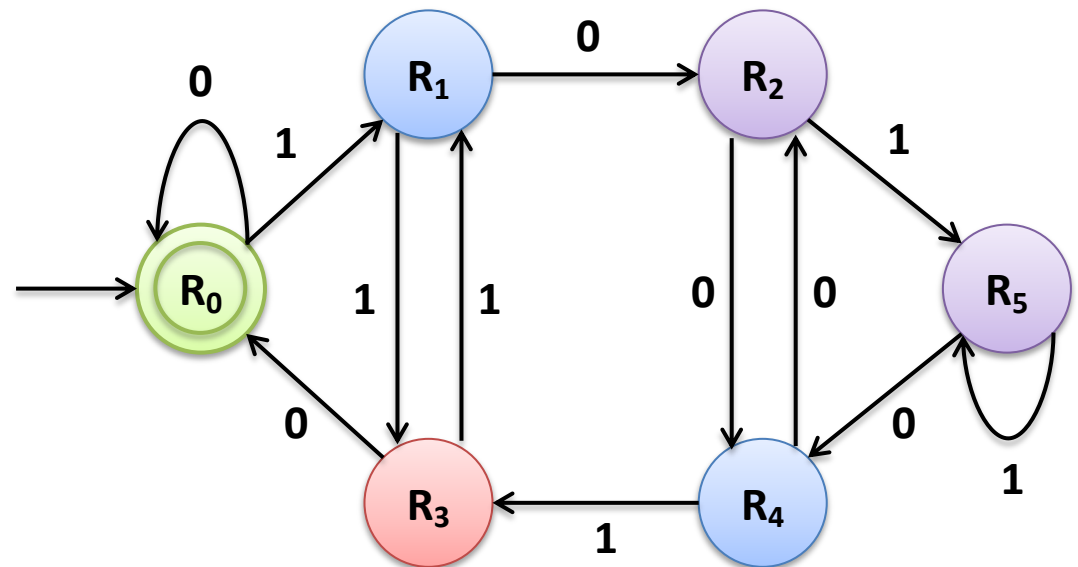
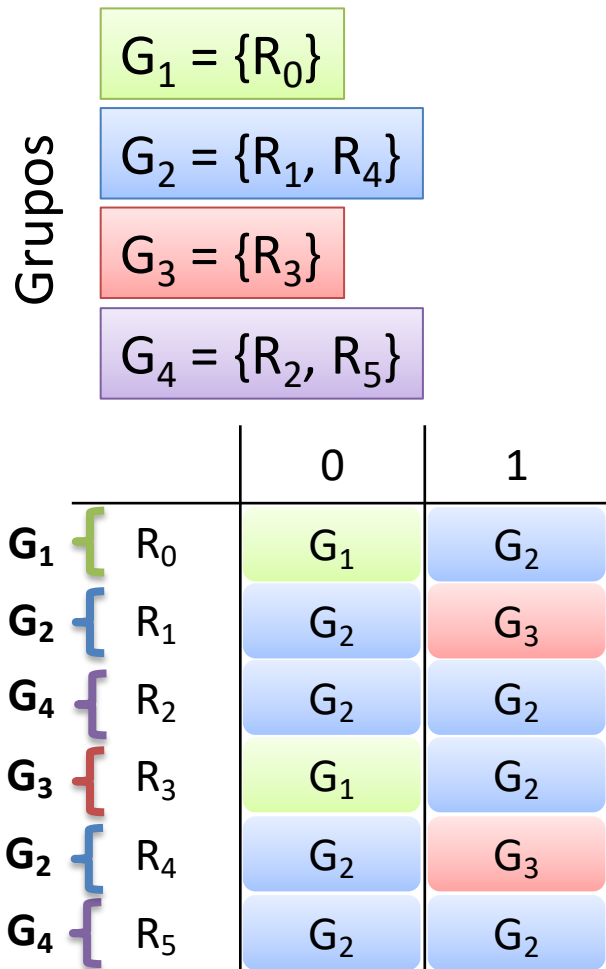
Tem mais partições?





Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

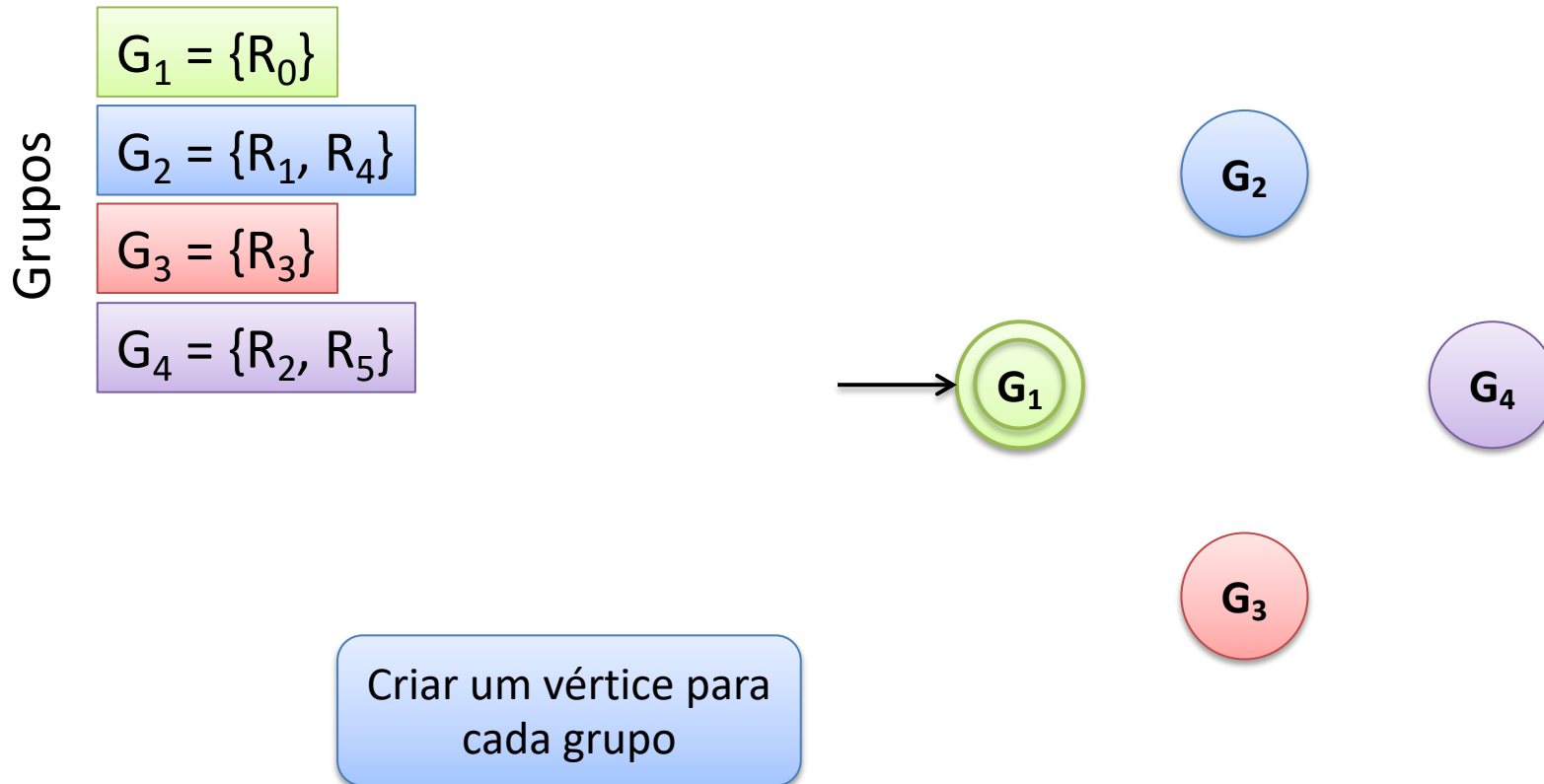


Como gerar o AFD reduzido?



Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)



Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)

Grupos

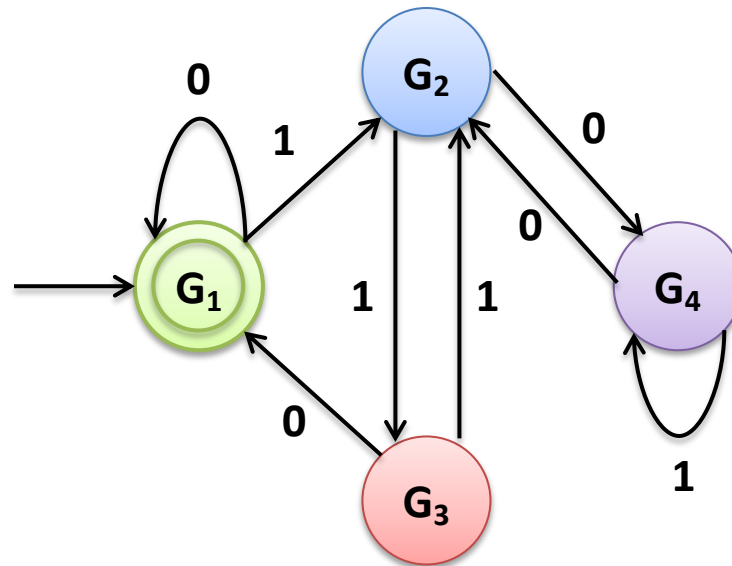
$G_1 = \{R_0\}$

$G_2 = \{R_1, R_4\}$

$G_3 = \{R_3\}$

$G_4 = \{R_2, R_5\}$

| | | 0 | 1 |
|-------|---|-------|-------|
| G_1 | $\left\{ \begin{array}{l} R_0 \end{array} \right.$ | G_1 | G_2 |
| G_2 | $\left\{ \begin{array}{l} R_1 \\ R_4 \end{array} \right.$ | G_4 | G_3 |
| G_4 | $\left\{ \begin{array}{l} R_2 \\ R_5 \end{array} \right.$ | G_2 | G_4 |
| G_3 | $\left\{ \begin{array}{l} R_3 \end{array} \right.$ | G_1 | G_2 |
| G_2 | $\left\{ \begin{array}{l} R_4 \end{array} \right.$ | G_4 | G_3 |
| G_4 | $\left\{ \begin{array}{l} R_5 \end{array} \right.$ | G_2 | G_4 |

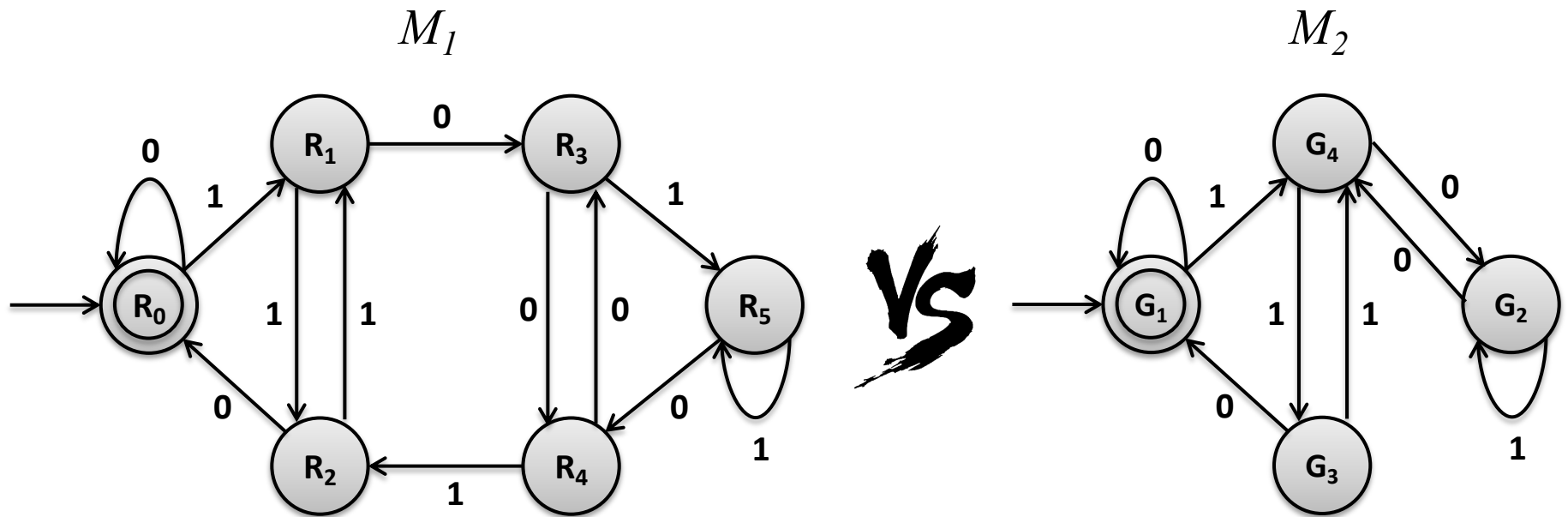


Colocar as arestas baseado na tabela



Exemplo

- Para exemplificar o algoritmo de minimização, será utilizado o exemplo do problema da matemática (divisão por 6)



$$L(M_1) = L(M_2)$$



CEFET-MG

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

PROPRIEDADES DE AFDS



Linguagens Formais e Autômatos



Propriedades de AFDs

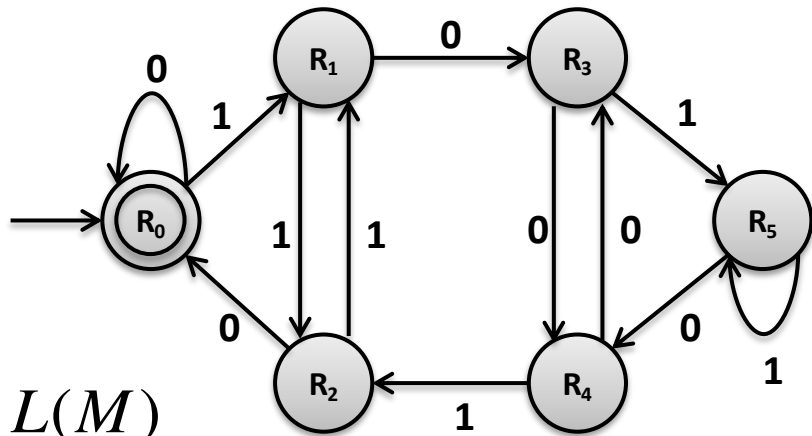
- Se existe um AFD M_1 para uma linguagem e um AFD M_2 para outra linguagem, então é possível criar AFDs para as seguintes linguagens
 - **Complemento:** $\overline{L(M_1)}$
 - **União:** $L(M_1) \cup L(M_2)$
 - **Interseção:** $L(M_1) \cap L(M_2)$

Complemento

- Seja o AFD $M = (E, \Sigma, \delta, i, F)$ para linguagem $L(M)$, então o AFD para $\overline{L(M)}$ é dado por $(E, \Sigma, \delta, i, (E - F))$

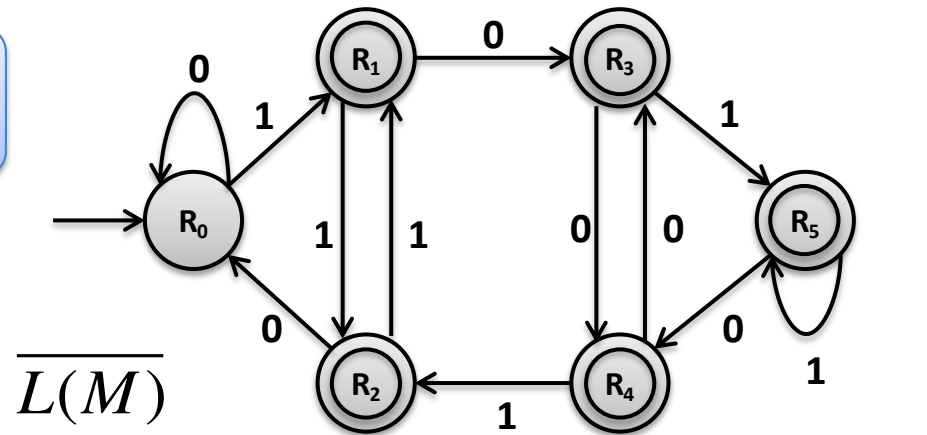
- Exemplo

Inverter os estados finais



$L(M)$

{ números na base 2 divisíveis por 6 }



$\overline{L(M)}$

{ números na base 2 **não** divisíveis por 6 }

Cuidado: o autômato deve estar completo

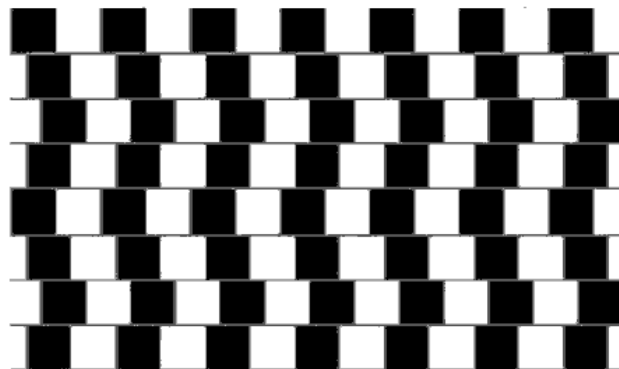


União e Interseção

- A união ou a interseção de dois AFDs $M_1 = (E_1, \Sigma, \delta_1, i_1, F_1)$ e $M_2 = (E_2, \Sigma, \delta_2, i_2, F_2)$ é realizada através do **produto** de M_1 por M_2

$$M_1 \times M_2$$

- O produto é obtido simulando a execução em paralelo de dois AFDs





Produto de AFDs

- Sejam os AFDs $M_1 = (E_1, \Sigma, \delta_1, i_1, F_1)$ e $M_2 = (E_2, \Sigma, \delta_2, i_2, F_2)$ o AFD $M_3 = (E_3, \Sigma, \delta_3, i_3, F_3)$ pode ser construído simulando a execução dos AFDs M_1 e M_2 em paralelo, onde

- $E_3 = E_1 \times E_2$

- $\delta_3([e_1, e_2], a) = [\delta_1(e_1, a), \delta_2(e_2, a)]$

- $i_3 = [i_1, i_2]$

- $F_3 = \begin{cases} F_1 \times F_2 & \text{(Interseção)} \\ (F_1 \times E_2) \cup (E_1 \times F_2) & \text{(União)} \end{cases}$

- Sejam dois estados $e_1 \in E_1$ e $e_2 \in E_2$ do AFD M_3 , então

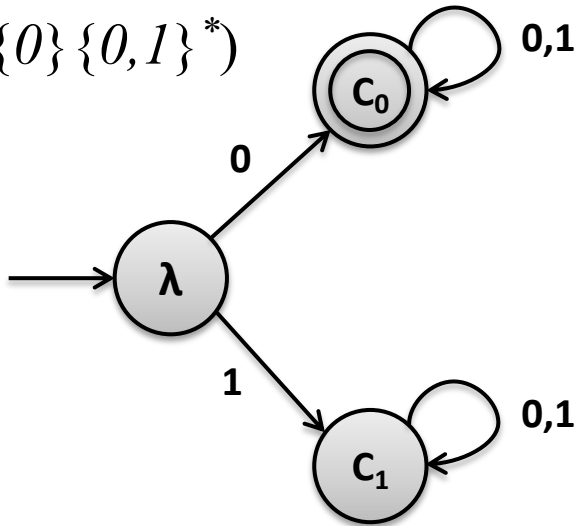
$$\hat{\delta}_3([e_1, e_2], w) = [\hat{\delta}_1(e_1, w), \hat{\delta}_2(e_2, w)], \forall w \in \Sigma^*$$



Produto de AFDs

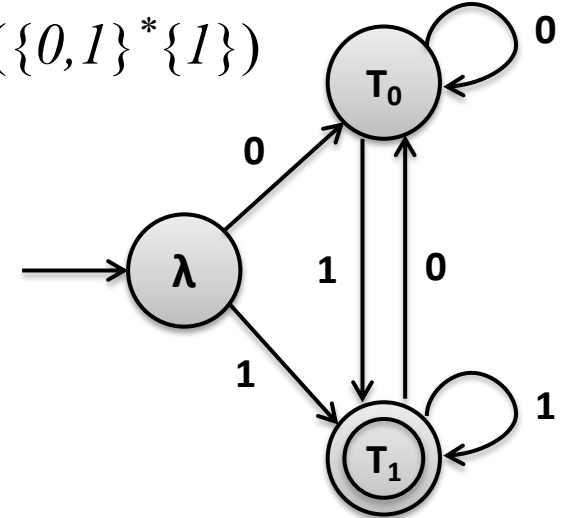
$M_1(\{0\}^* \{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



$M_2(\{0,1\}^* \{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |

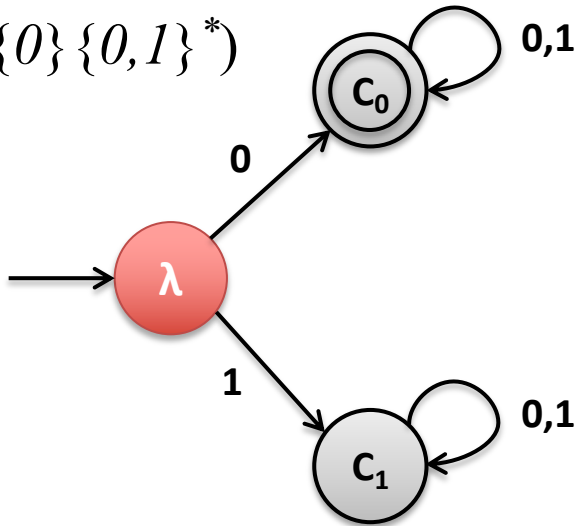


Como simular os dois em paralelo?

Produto de AFDs

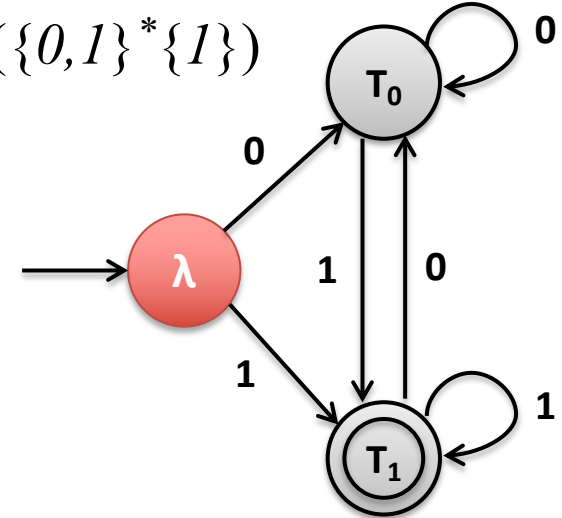
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|---|---|
| $[\lambda, \lambda]$ | | |

M_3



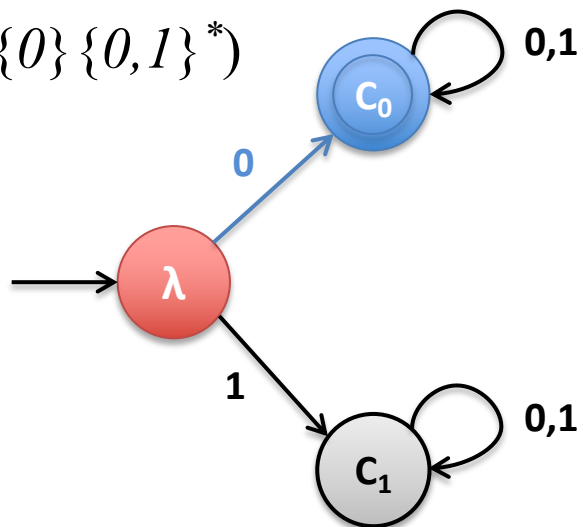
Criar um estado inicial no AFD M_3 com a junção dos estados iniciais dos AFDs M_1 e M_2



Produto de AFDs

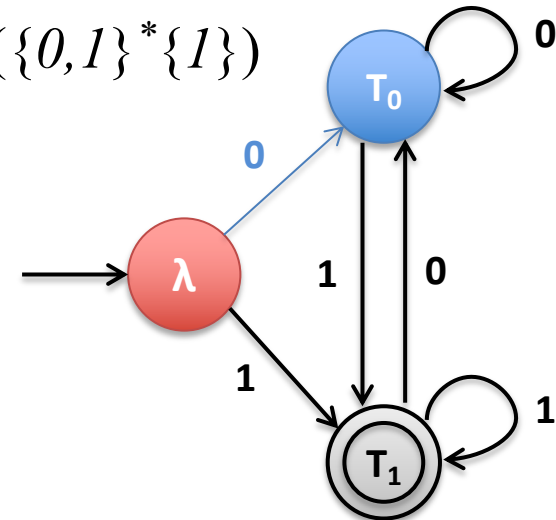
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



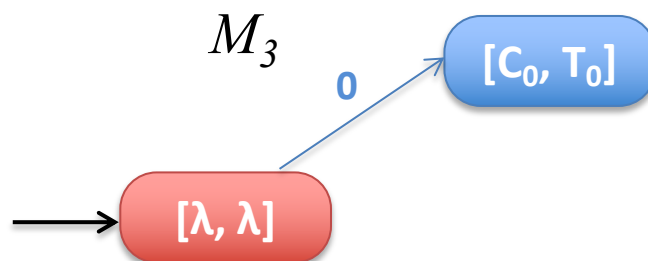
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------|---|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | |
| $[C_0, T_0]$ | | |

M_3

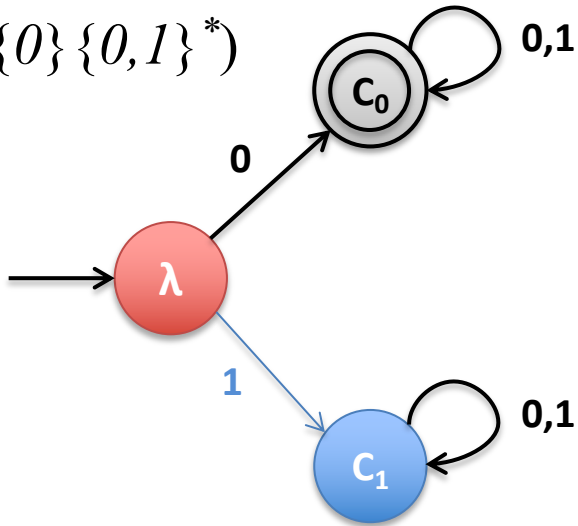




Produto de AFDs

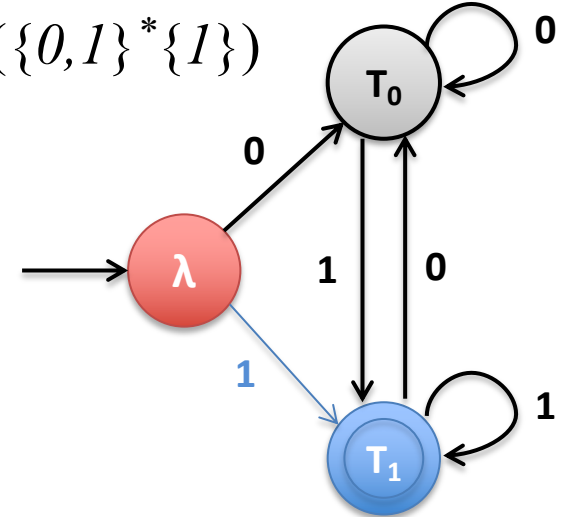
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



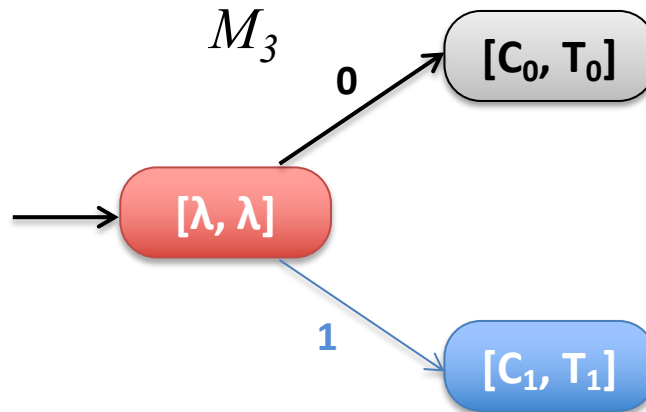
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | | |
| $[C_1, T_1]$ | | |

M_3

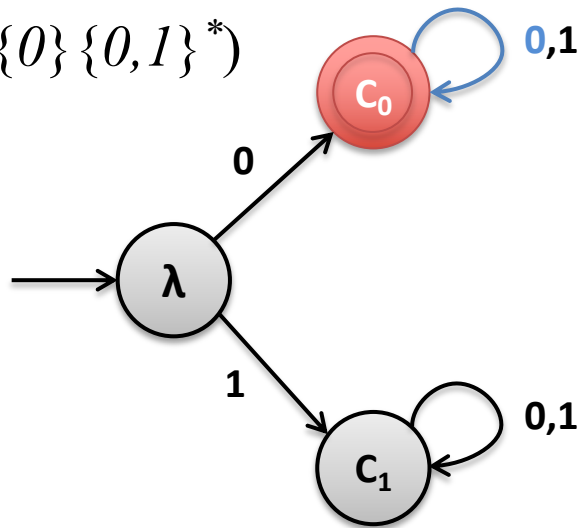




Produto de AFDs

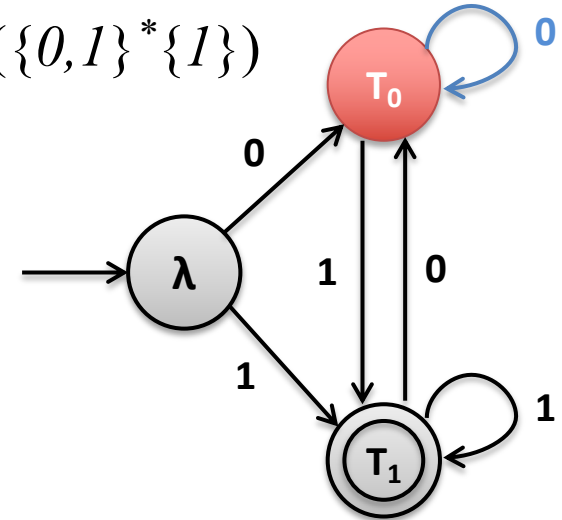
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



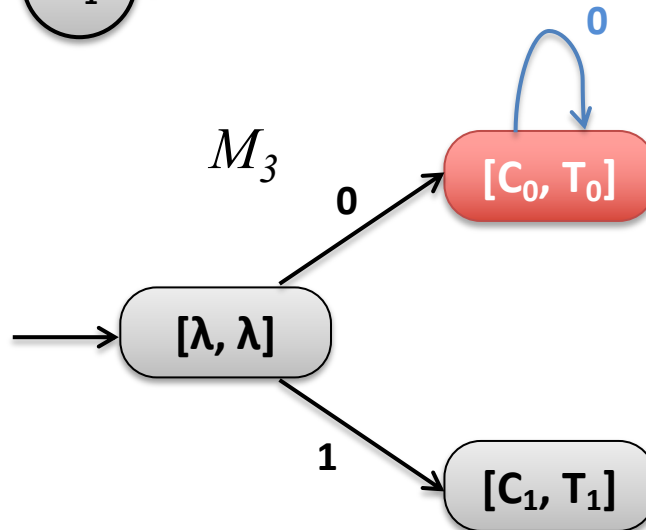
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------------------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | |
| $[C_1, T_1]$ | | |

M_3

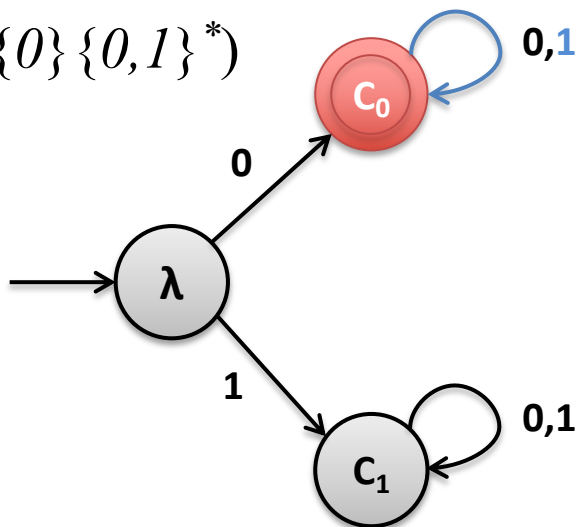




Produto de AFDs

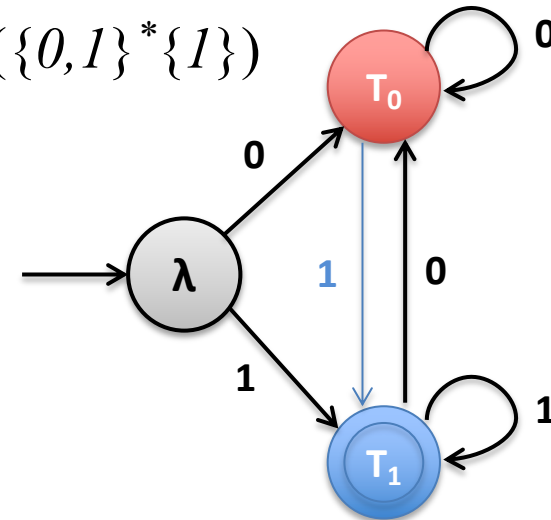
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



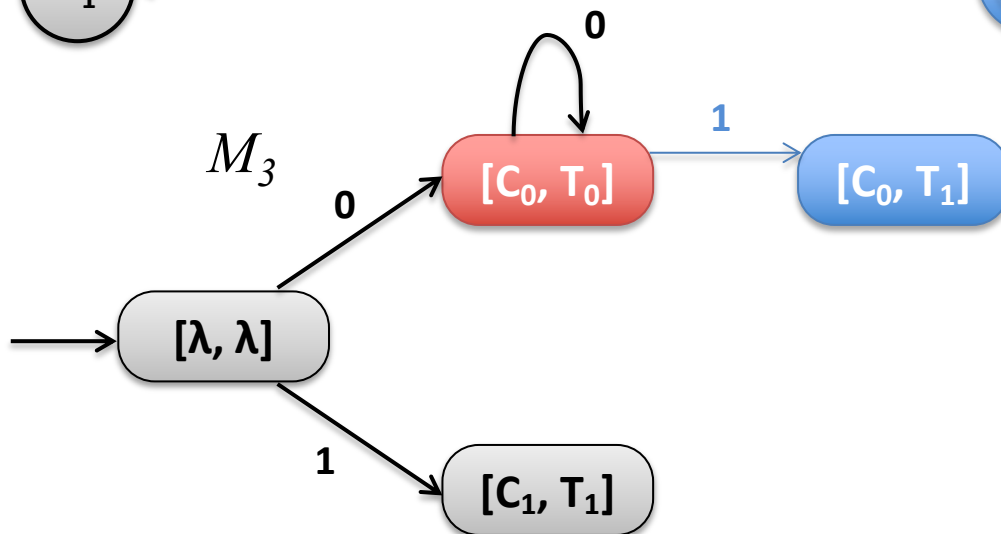
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | | |
| $[C_0, T_1]$ | | |

M_3

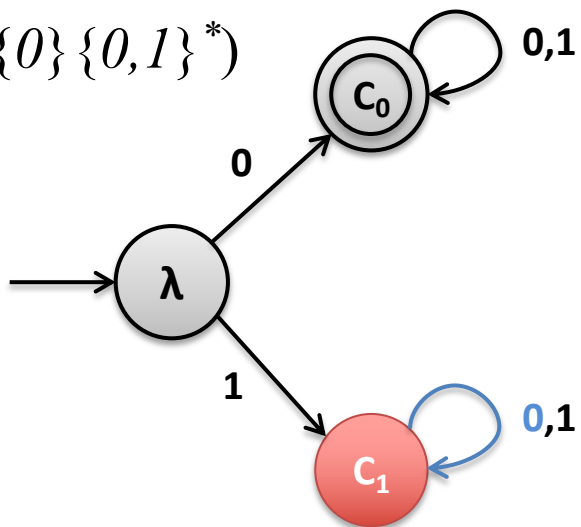




Produto de AFDs

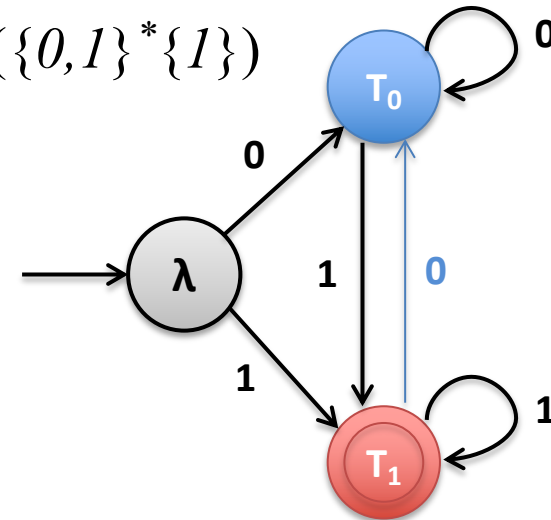
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



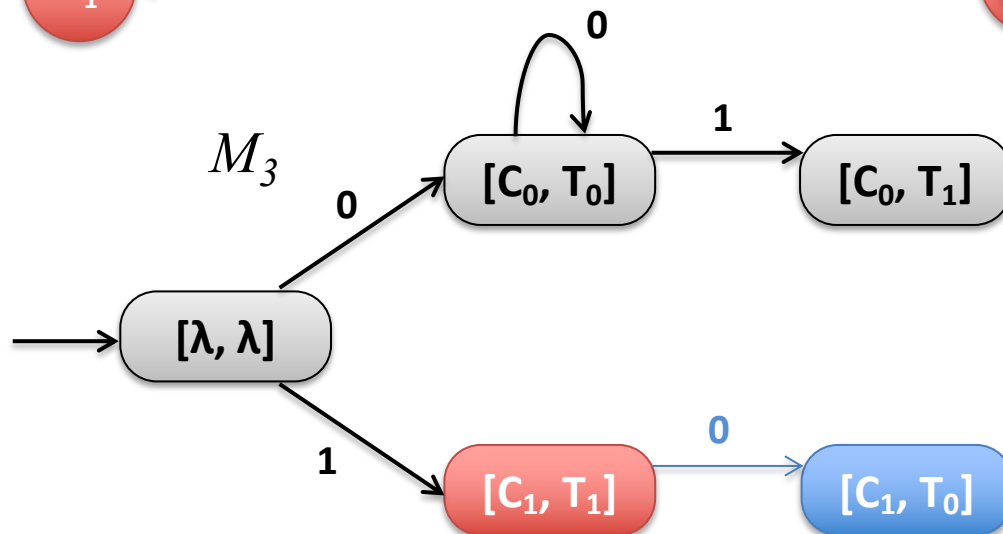
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------------------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | $[C_1, T_0]$ | |
| $[C_0, T_1]$ | | |
| $[C_1, T_0]$ | | |

M_3

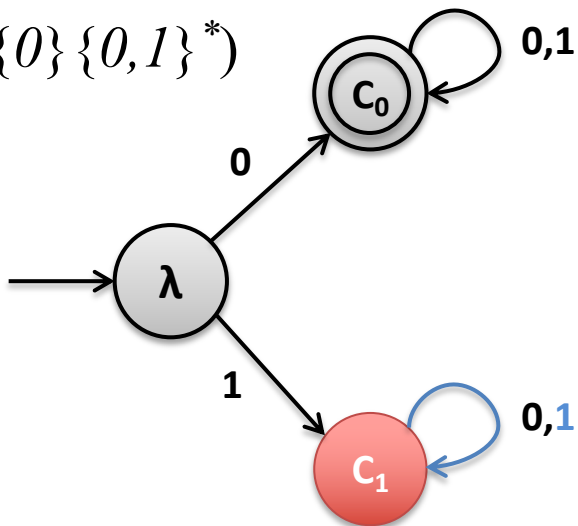




Produto de AFDs

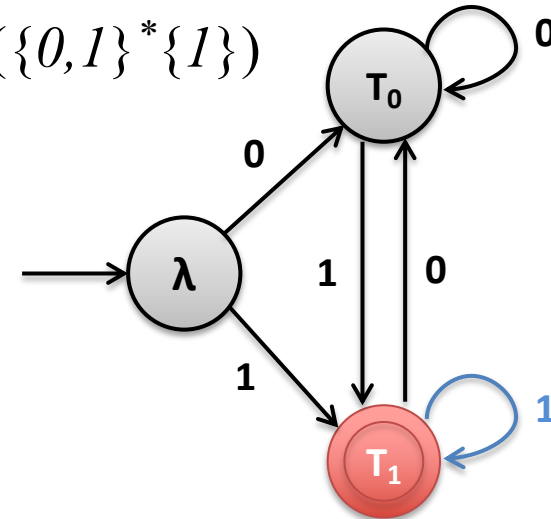
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



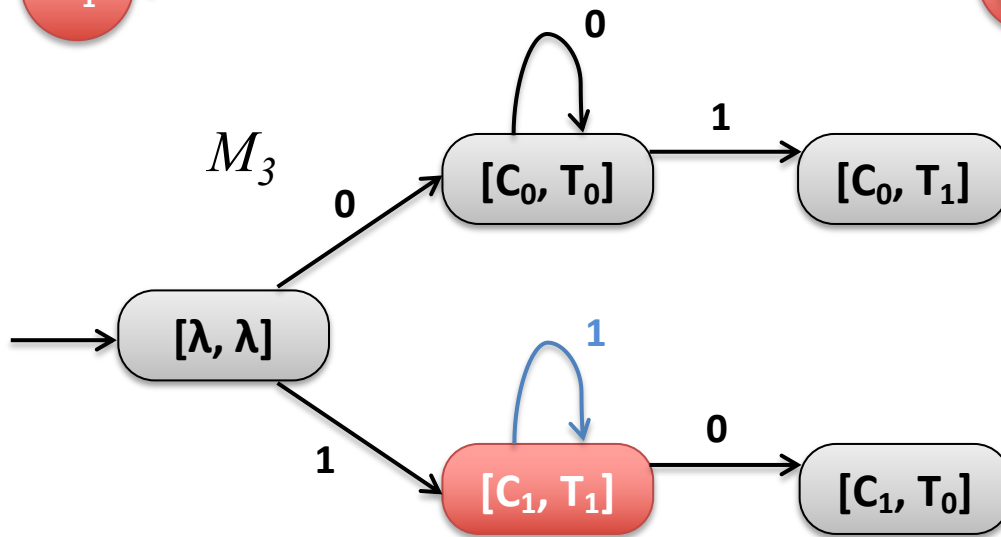
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_1]$ | | |
| $[C_1, T_0]$ | | |

M_3

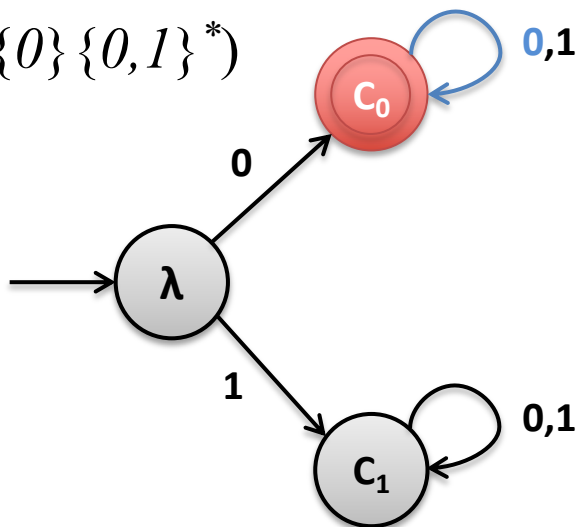




Produto de AFDs

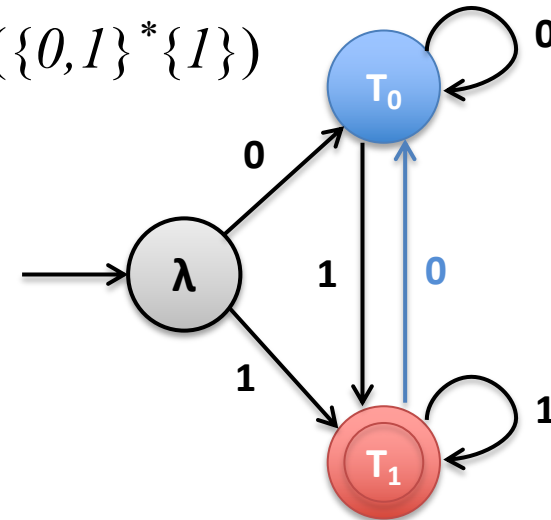
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



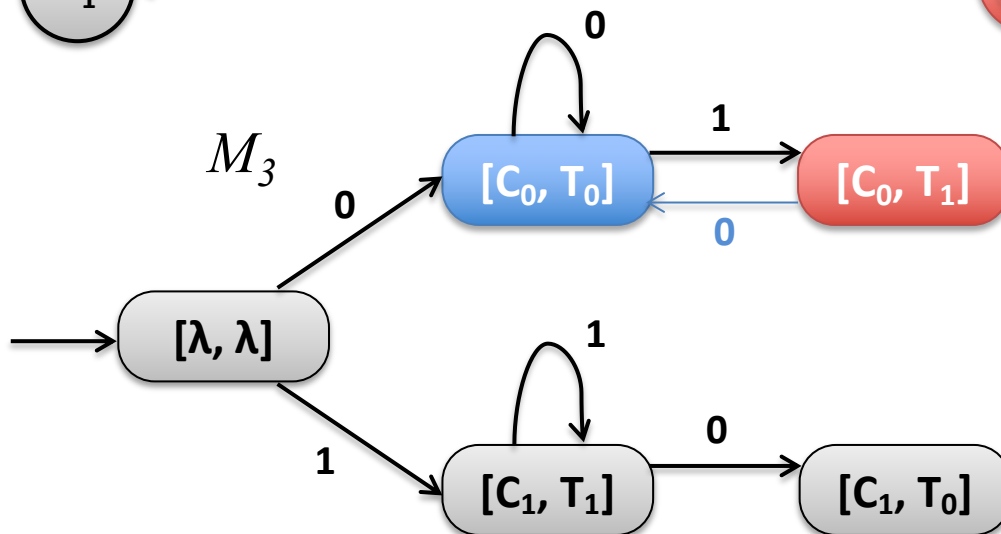
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------------------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_1]$ | $[C_0, T_0]$ | |
| $[C_1, T_0]$ | | |

M_3

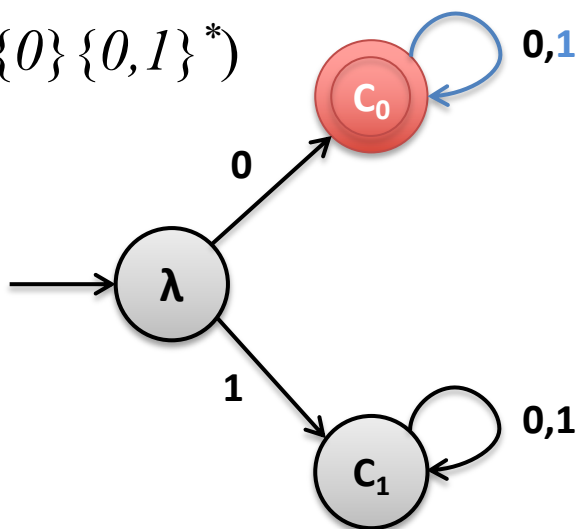




Produto de AFDs

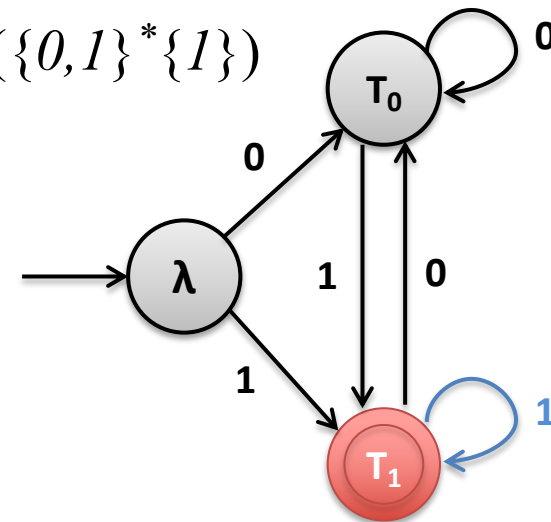
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



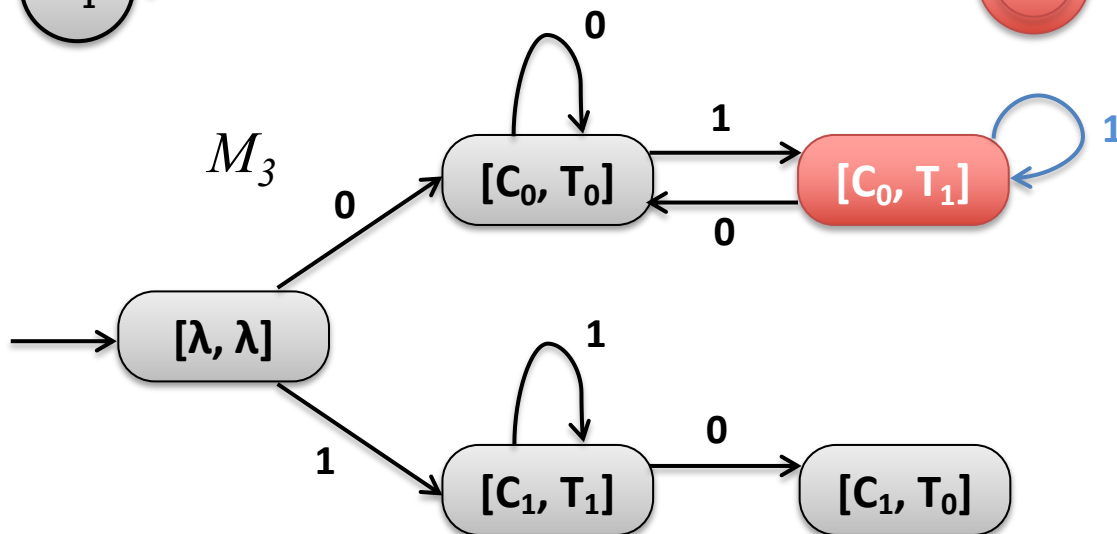
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------|--------------------------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_1]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_0]$ | | |

M_3

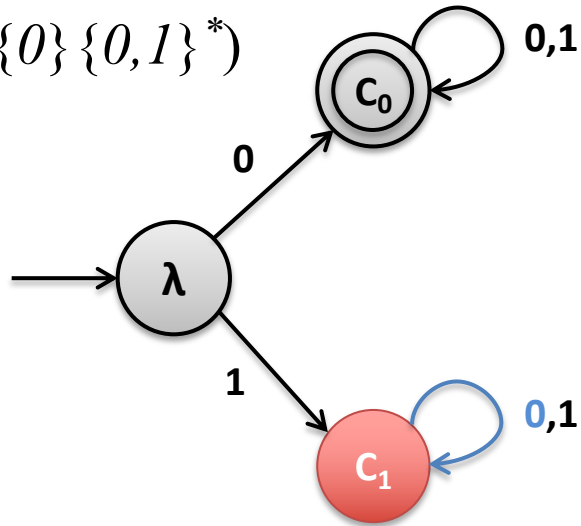




Produto de AFDs

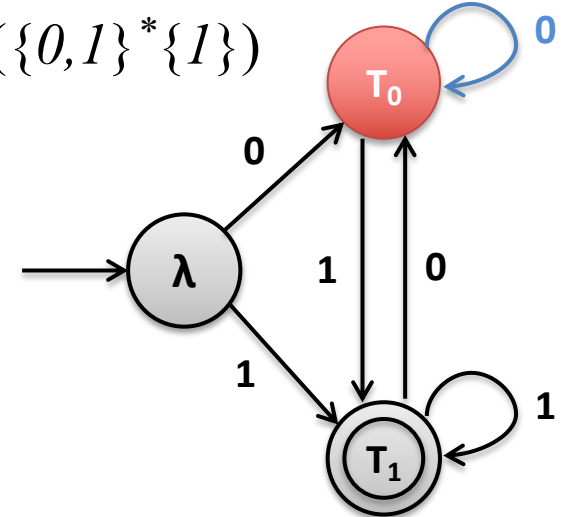
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



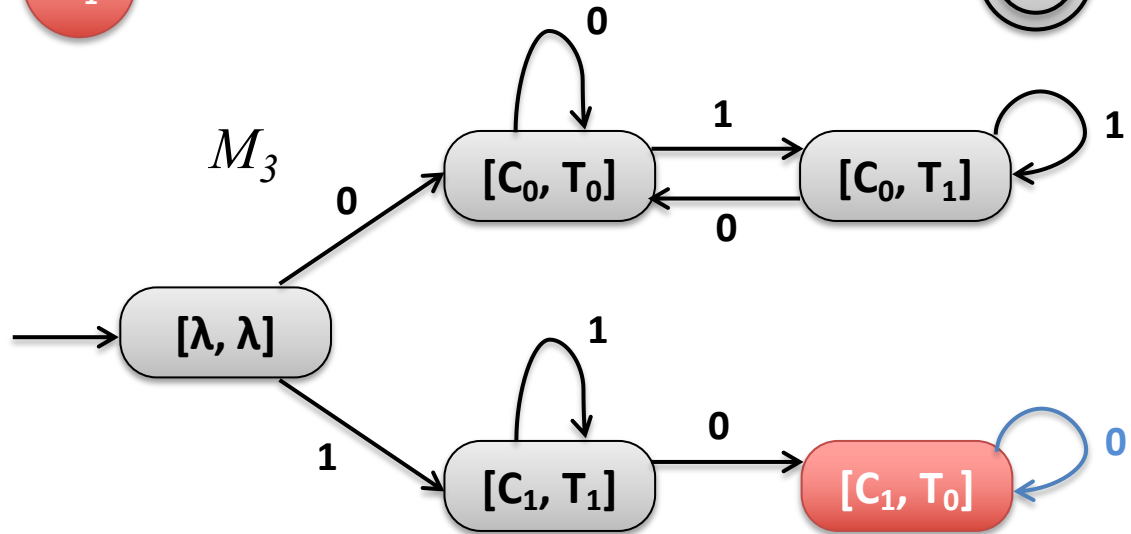
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------------------------|--------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_1]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_0]$ | |

M_3

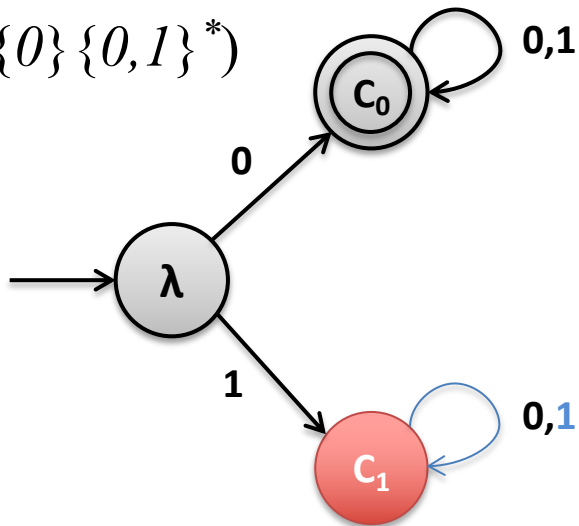




Produto de AFDs

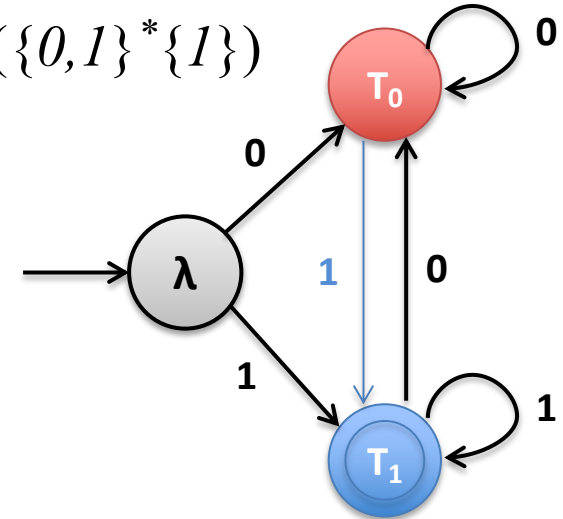
$M_1(\{0\}^*\{0,1\}^*)$

| δ_1 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | C_0 | C_1 |
| C_0 | C_0 | C_0 |
| C_1 | C_1 | C_1 |



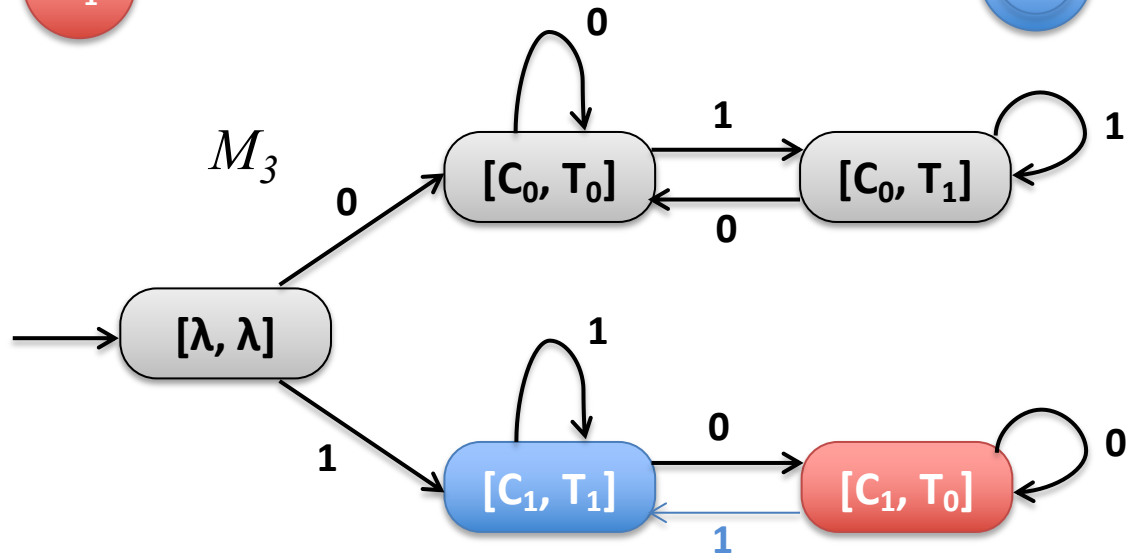
$M_2(\{0,1\}^*\{1\})$

| δ_2 | 0 | 1 |
|------------|-------|-------|
| λ | T_0 | T_1 |
| T_0 | T_0 | T_1 |
| T_1 | T_0 | T_1 |



| δ_3 | 0 | 1 |
|----------------------|--------------|--------------------------------|
| $[\lambda, \lambda]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_1]$ | $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |
| $[C_0, T_1]$ | $[C_0, T_0]$ | $[C_0, T_1]$ |
| $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_0]$ | $[C_1, T_1]$ |

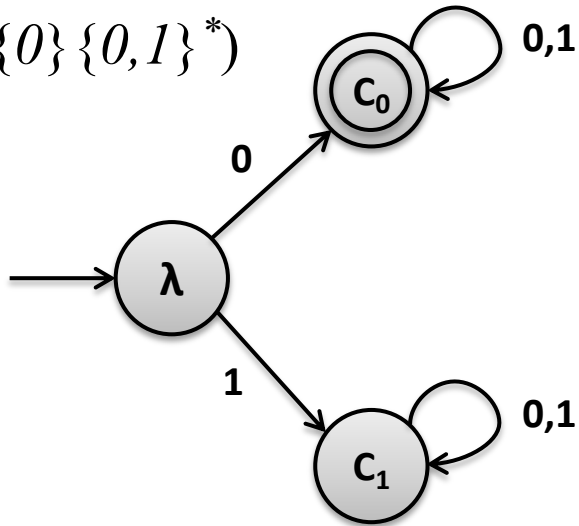
M_3



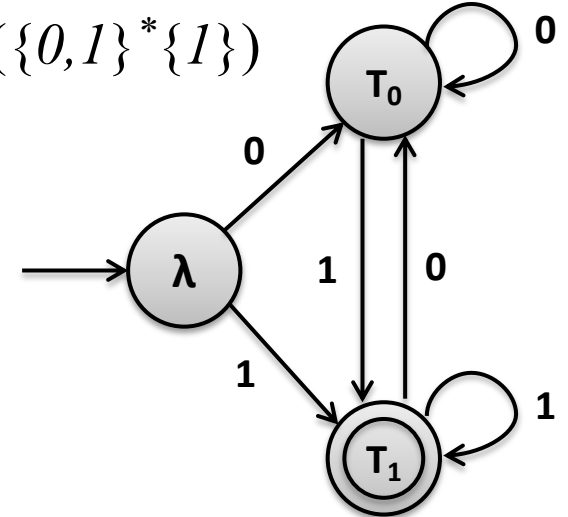


Produto de AFDs

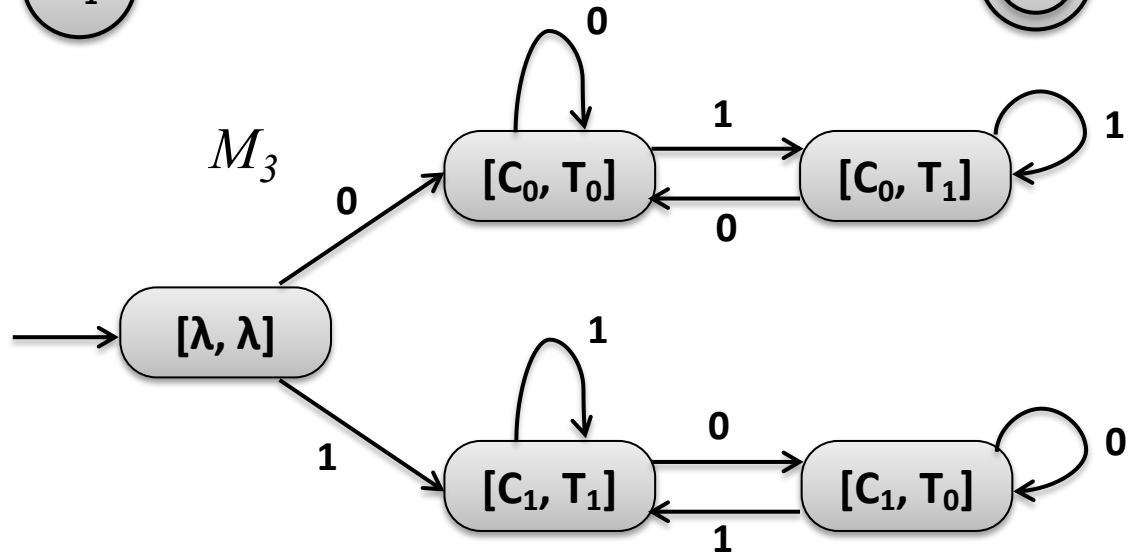
$M_1(\{0\} \{0,1\}^*)$



$M_2(\{0,1\}^* \{1\})$



M_3

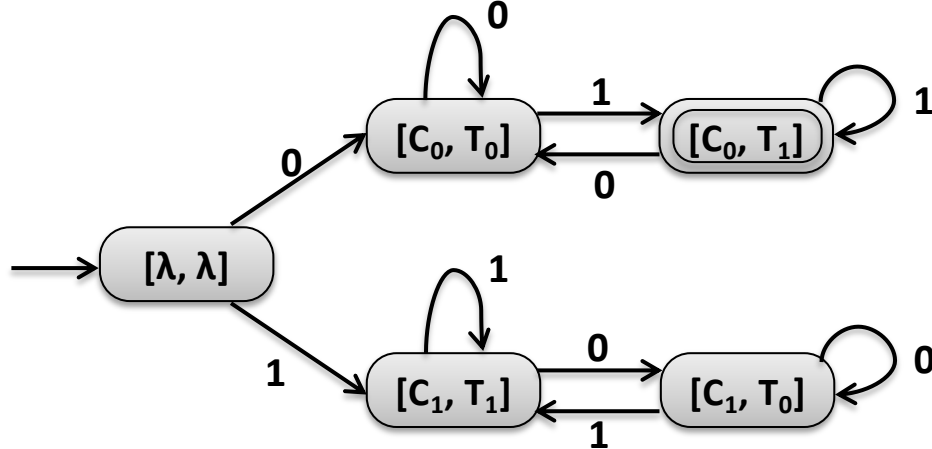


Onde colocar os estados finais?

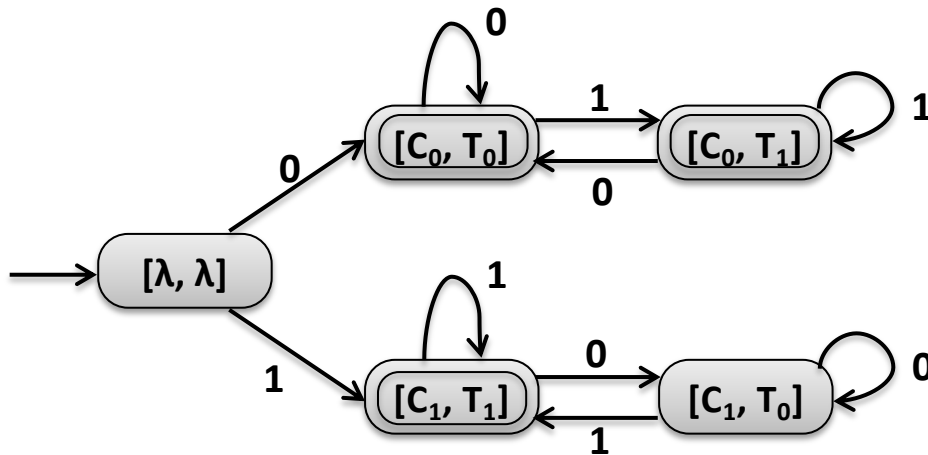


Produto de AFDs

- Reconhecendo $\{0\}\{0,1\}^* \cap \{0,1\}^*\{1\}$



- Reconhecendo $\{0\}\{0,1\}^* \cup \{0,1\}^*\{1\}$



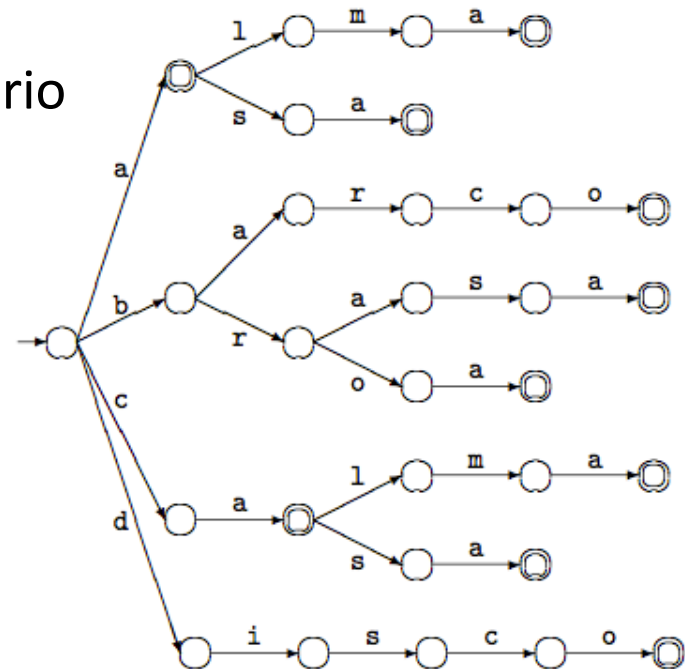


Linguagens Finitas

- Para toda **linguagem finita** existe um AFD
- Uma linguagem finita possui um AFD com diagrama de estados simplificado que **não possui ciclos**
 - O autômato é uma **árvore** cuja raiz é o estado inicial

- Exemplo: Um pequeno dicionário

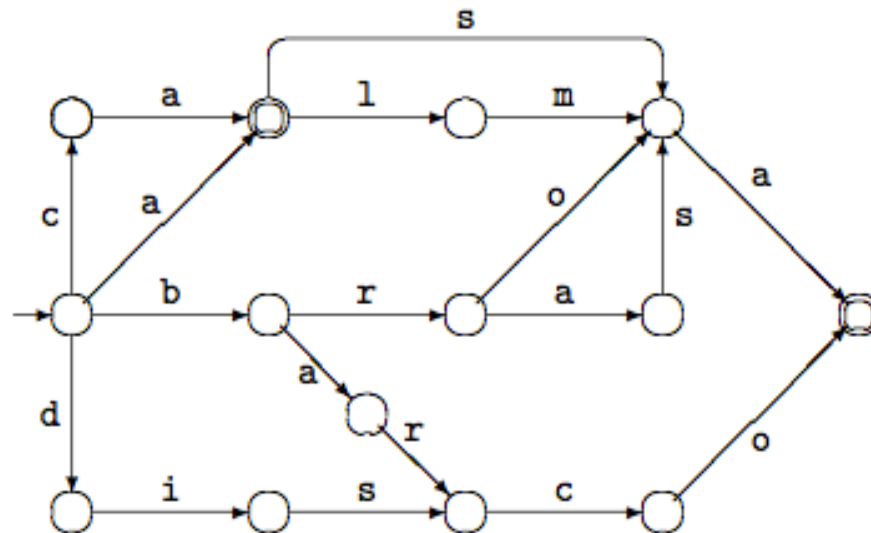
$K = \{ a, alma, asa, barco, brasa, broa, ca, calma, casa, disco \}$





Linguagens Finitas

- Um AFD mais conciso pode ser construído a partir de um diagrama de estados simplificado sem ciclos – basta aplicar o algoritmo de minimização
- Alguns sufixos são comuns, como no exemplo do dicionário K





Linguagens Finitas

- Propriedades de linguagens finitas
 - Se uma linguagem é finita, então existe um AFD que a reconhece cujo diagrama de estados simplificado não contém ciclos
 - Se um AFD com diagrama de estados simplificado não contém ciclo, então a linguagem que ele reconhece é finita



Linguagens Infinitas

- Se um AFD reconhece uma linguagem infinita, então seu AFD com diagrama de estados simplificados **tem ciclos**
 - Já que uma linguagem infinita possui palavras de todos os tamanhos
- Seja uma linguagem infinita
 - Como saber se existe ou não AFD que a reconhece?
 - Como mostrar que não existe AFD para uma determinada linguagem?



Linguagens Infinitas

- Suponha que existe um AFD M para reconhecer a linguagem $L = \{a^n b^n \mid n \geq 0\}$. Como L é infinita, o AFD possui ciclos. Seja v ($v \neq \lambda$) uma subsequência de z consumida ao se percorrer o ciclo, onde $z = uvw$ para algum prefixo u e sufixo w . Como o ciclo pode ser percorrido várias vezes, tem-se

$$uv^i w \in L, \forall i \geq 0$$

- Seja $z = a^k b^k$ para algum k tal que $|z|$ é maior ou igual ao número de estados de M . Então $uv^2 w \notin L$, pois
 - a) se v só contém a 's: $uv^2 w = a^{k+|v|} b^k$
 - b) se $v = a^i b^j$ para $1 \leq i, j \leq k$: $uv^2 w = a^{k-i} (a^i b^j)^2 b^{k-j} = a^k b^j a^i b^k$
 - c) se v só contém b 's: $uv^2 w = a^k b^{k+|v|}$

Contradição! A existência de ciclos implicaria no reconhecimento de palavras que não pertencem a L



Linguagens Infinitas

- A técnica empregada no exemplo anterior leva a um teorema para provar que não existe AFD para L

Teorema: Seja um AFD M de k estados, e $z \in L(M)$ tal que $|z| \geq k$. Então existem palavras u, v, w tais que

- $z = uvw$
- $v \neq \lambda$
- $uv^i w \in L(M), \forall i \geq 0$



Problemas de Decisão para AFDs

- Existem procedimentos de decisão para determinar, para qualquer AFD M , se
 - $L(M) = \emptyset$
 - $L(M)$ é finita
- Seja M' um AFD mínimo equivalente à M , então
 - $L(M) = \emptyset$ se e somente se M' não tiver estados finais
 - $L(M)$ é finita se e somente se o diagrama de estados de M' não possui ciclo



CEFET-MG

CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

ISSO É TUDO, PESSOAL!



Linguagens Formais e Autômatos